

Inhaltsverzeichnis

1. Einleitung	4
1.1 Einsatzmöglichkeiten des G7	4
1.2 Elektrische Anschlüsse	4
1.3 So bringen Sie eine FARMNAVIGATOR	L -
Antenne an	5
1.3.1 So verbinden Sie eine	
FARMNAVIGATOR-Antenne mit	
dem G7	5
1.3.2 Antennenposition – Querachse	5
1.3.3 Antennenposition – Längsachse	6
1.3.4 Antennenposition – Höhe	6
1.3.5 Antennenposition – Ausrichtung	6
1.4 Gerat ein-/ausschalten	1
1.5 Bedienung des Multi-Touch-Displays	8
Hauptmenü und Grundfunktionen	9
2.1.1 FAHRER	10
2.1.2 LANDWIRTE	12
2.1.3 FELDER	13
2.1.4 PRODUKTE	14
2.1.5 JOBS	14
2.1.6 ANBAUGERATE	14
2.1.7 TASKS ISOXML	21
2.2 Neuer Job	23
2.3 Weiter/Letzter Job Schliessen	27
2.4 Einstellung	29
2.4.1 Satelliten	29
2.4.2 GPS-Antennenposition am tractor	34 a)
2.4.3 ILB Lefikulig (lui G7 Flus uliu G7 Is	0) 25
	36
2.4.4 ISOBUS	30
	37
	37
2 4 4 1 3 AUX-Finstellung	38
2.4.4.1.4 GPS-Geschw. übertragen	38
2.4.4.1.5 Objekt Pool	39
2.4.4.1.6 Nachrichten GESCHRIEBEN	39
2.4.4.2 TASK KONTROLLER	
Einstellung	39
2.4.4.2.1 TASK KONTROLLER	39
2.4.4.2.2 Total TASK KONTROLLER	39
2.4.4.2.3 TASK KONTROLLER	
VERSCHLIESSEN	40
2.4.5 Navigation aktivieren	
(nur für G7-Terminal)	41
2.4.6 Navigation	41
2.4.7 Arbeitsbildschirm	43

 2.4.9 Einstellung 2.4.10 Fernbedienung 2.4.11 Drahtlose Verbindung (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.13 Allgemeine Einstellungen 2.4.14 Systeminformationen 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 3. Jobseite 3.1 Informationen zum aktuellen Job 3.1.1 Jobname 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2.8 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.3 Feld 3.2.4 Vorgewende 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 4.1 Benutzung des G7 Terminals 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7.4 Ndern der A-B Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4 Vorschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7.4 Vorschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4 Vorschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4 Vorschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4 Vorschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7.4 Vorschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4 Notern der A-B Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4 Notern der A-B-Linie nach einem genauen Wert,	2.4.8 Einheiten	44
 2.4.10 Fernbedienung 4. 2.4.11 Drahtlose Verbindung (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 4.13 Allgemeine Einstellungen 5. 2.4.13 Allgemeine Einstellungen 5. 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 5. 5. Menü "MyFarmnavigator" 5. 3. Jobseite 3. 1 Informationen zum aktuellen Job 3.1.1 Jobname 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2.1 Start/Stop 3.2.2 A-B-Linien 3.2.3 Feld 3.2.4 Vorgewende 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 74.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 74.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 74.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 74.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 74.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 74.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 74.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen wert aver Teilbreiten 	2.4.9 Einstellung	45
 2.4.11 Drahtlose Verbindung (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.13 Allgemeine Einstellungen 2.4.14 Systeminformationen 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 3. Jobseite 3.1 Informationen zum aktuellen Job 3.1.1 Jobname 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2.1 Start/Stop 3.2.3 Feld 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7 	2.4.10 Fernbedienung	46
G7 Iso und G7 Terminal) 44 2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 44 2.4.13 Allgemeine Einstellungen 56 2.4.14 Systeminformationen 57 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 57 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 56 3. Jobseite 56 3.1 Informationen zum aktuellen Job 56 3.1.1 Jobname 56 3.1.2 Verbundene Geräte 56 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 57 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 56 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 56 3.2.1 Start/Stop 56 3.2.3 Feld 66 3.2.4 Vorgewende 66 3.2.5 Hindernisse 67 3.2.6 ILB-Lenkungssystem 71 (für G7 Plus und G7 Iso) 61 3.2.7 Verschiebung 57 4.8 Verschiebung 57 4.9 Navigationslinien 77 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 77 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer 78 A-B-Navigationslinien 72	2.4.11 Drahtlose Verbindung (für G7 Plus	,
 2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 2.4.13 Allgemeine Einstellungen 2.4.14 Systeminformationen 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 3. Jobseite 3.1 Informationen zum aktuellen Job 3.1.1 Jobname 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.3 Feld 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 4.1 Benutzung des G7 Terminals 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie 4.7 Ändern der A-B Linie nwährend des gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 	G7 Iso und G7 Terminal)	48
Plus, G7 Iso und G7 Terminal) 44 2.4.13 Allgemeine Einstellungen 55 2.4.14 Systeminformationen 52 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 55 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 56 3. Jobseite 56 3.1 Informationen zum aktuellen Job 51 3.1.1 Jobname 51 3.1.2 Verbundene Geräte 51 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 51 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 51 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, 51 Entfernung 51 3.2.1 Start/Stop 51 3.2.3 Feld 61 3.2.4 Vorgewende 61 3.2.5 Hindernisse 63 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 61 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 71 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 73 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen </td <td>2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7</td> <td></td>	2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7	
2.4.13 Allgemeine Einstellungen 50 2.4.14 Systeminformationen 50 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 50 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 50 3. Jobseite 50 3.1 Informationen zum aktuellen Job 51 3.1.1 Jobname 51 3.1.2 Verbundene Geräte 51 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 51 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 51 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 51 3.2.1 Start/Stop 51 3.2.2 A-B-Linien 51 3.2.3 Feld 61 3.2.4 Vorgewende 61 3.2.5 Hindernisse 61 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 61 3.2.7 Verschiebung 61 4. Erweiterte Betriebsmodi 71 4.1 Benutzung des G7 Terminals 71 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 72 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 72 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 73 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 74 4.6 Erstellen von mehr al	Plus, G7 Iso und G7 Terminal)	49
2.4.14 Systeminformationen 5 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 52 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 56 3. Jobseite 56 3.1 Informationen zum aktuellen Job 56 3.1.1 Jobname 56 3.1.2 Verbundene Geräte 56 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 57 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 56 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 56 3.2.1 Start/Stop 56 3.2.2 A-B-Linien 57 3.2.3 Feld 66 3.2.4 Vorgewende 66 3.2.5 Hindernisse 66 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 66 3.2.7 Verschiebung 67 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 72 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 72 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 73 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 74 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie 74 4.7 Ändern der A-	2.4.13 Allgemeine Einstellungen	50
 2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL" 2.5 Menü "MyFarmnavigator" 3. Jobseite 3.1 Informationen zum aktuellen Job 3.1.1 Jobname 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.2 A-B-Linien 3.2.3 Feld 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Nouen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Churenz usp. Teilbroiten 	2.4.14 Systeminformationen	51
2.5 Menü "MyFarmnavigator" 5- 3. Jobseite 5- 3.1 Informationen zum aktuellen Job 5- 3.1.1 Jobname 5- 3.1.2 Verbundene Geräte 5- 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 5- 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 5- 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 5.2.1 Start/Stop 5- 3.2.2 A-B-Linien 5- 3.2.3 Feld 6- 3.2.4 Vorgewende 6- 3.2.5 Hindernisse 6- 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 6.1 LB-Lenkungssystem 7- 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7- 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7- 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 7.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 7.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 7.4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7.7 Åndern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7- 4.7 Åndern der A-B Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7-	2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL"	52
3. Jobseite 50 3.1 Informationen zum aktuellen Job 50 3.1.1 Jobname 50 3.1.2 Verbundene Geräte 51 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 51 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 51 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 51 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 51 3.2.1 Start/Stop 51 3.2.2 A-B-Linien 51 3.2.3 Feld 61 3.2.4 Vorgewende 61 3.2.5 Hindernisse 61 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 61 3.2.7 Verschiebung 61 4. Erweiterte Betriebsmodi 71 4.1 Benutzung des G7 Terminals 71 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 71 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 72 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 73 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 74 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie 74 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 77 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magne	2.5 Menü "MyFarmnavigator"	54
 3.1 Informationen zum aktuellen Job 3.1.1 Jobname 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.2 A-B-Linien 3.2.3 Feld 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 7 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 	3 Johseite	56
3.1.1 Jobname 50 3.1.2 Verbundene Geräte 50 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 50 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 50 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 50 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 50 3.2.1 Start/Stop 50 3.2.2 A-B-Linien 50 3.2.3 Feld 60 3.2.4 Vorgewende 60 3.2.5 Hindernisse 60 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 6.1.8 Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 72 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 7.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 7.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 7.4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7.7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 74 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion	3.1 Informationen zum aktuellen Job	56
 3.1.2 Verbundene Geräte 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.2 A-B-Linien 3.2.3 Feld 3.2.4 Vorgewende 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 74 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 	3 1 1 Johname	56
 3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang 5 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 5 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 5 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 5 3.2.1 Start/Stop 5 3.2.2 A-B-Linien 5 3.2.3 Feld 6 3.2.4 Vorgewende 6 3.2.5 Hindernisse 6 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 6 3.2.7 Verschiebung 6 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 7 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 7 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 7 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Schuerung und Teilbreiten 20 	3 1 2 Verbundene Geräte	56
 3.1.4 Zoomstufe und Kompass 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.2 A-B-Linien 3.2.3 Feld 3.2.4 Vorgewende 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.7 Ändern der A-B Linie nach einem bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Churent us prolibroiten 	3 1 3 Antennengenauigkeit und Empfang	57
 3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 3.2.1 Start/Stop 3.2.2 A-B-Linien 3.2.3 Feld 3.2.4 Vorgewende 3.2.5 Hindernisse 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 3.2.7 Verschiebung 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 	3 1 4 Zoomstufe und Kompass	58
Entifernung 5i 3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 5i 3.2.1 Start/Stop 5i 3.2.2 A-B-Linien 5i 3.2.3 Feld 6i 3.2.4 Vorgewende 6i 3.2.5 Hindernisse 6i 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 6i 3.2.7 Verschiebung 6i 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7i 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen 5 bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3 1 5 Fläche Geschwindigkeit	
3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs 5 3.2.1 Start/Stop 5 3.2.2 A-B-Linien 5 3.2.3 Feld 6 3.2.4 Vorgewende 6 3.2.5 Hindernisse 6 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 6 3.2.7 Verschiebung 6 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 4.8 Verschieben der Linie an einen 5 bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	Entfernung	58
3.2.1 Start/Stop 5 3.2.2 A-B-Linien 5 3.2.3 Feld 6 3.2.4 Vorgewende 6 3.2.5 Hindernisse 6 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 6 3.2.7 Verschiebung 6 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs	58
3.2.2 A-B-Linien 51 3.2.3 Feld 61 3.2.4 Vorgewende 62 3.2.5 Hindernisse 63 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 63 3.2.7 Verschiebung 63 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 73 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen 5 bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3.2.1 Start/Stop	58
3.2.3 Feld 6: 3.2.4 Vorgewende 6: 3.2.5 Hindernisse 6: 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 6: 3.2.7 Verschiebung 6: 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7: 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 9 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3.2.2 A-B-Linien	59
3.2.4 Vorgewende 6- 3.2.5 Hindernisse 6- 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 6- 3.2.7 Verschiebung 6- 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 4.8 Verschieben der Linie an einen 5 bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3.2.3 Feld	62
3.2.5 Hindernisse 6 3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) (für G7 Plus und G7 Iso) 6 3.2.7 Verschiebung 6 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 9 Verschieben der Linie an einen 5 9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3.2.4 Vorgewende	64
3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso) 66 3.2.7 Verschiebung 66 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 72 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines 10 using the same implement 73 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, 10 aber mit einem anderen 74 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie 74 4.7 Ändern der A-B Linien während des 74 9 Verschieben der Linie an einen 74 9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 74 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 74	3.2.5 Hindernisse	67
(für G7 Plus und G7 Iso)6i3.2.7 Verschiebung6i4. Erweiterte Betriebsmodi74.1 Benutzung des G7 Terminals74.2 Neuen Job starten, Vollmodus74.3 Feld anlegen und Erstellung neuer7A.B-Navigationslinien74.4 Working again on defined A-B lines1using the same implement74.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien,3ber mit einem anderen4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie7während desselben Jobs74.7 Ändern der A-B Linien während des7gleichen Jobs74.8 Verschieben der Linie an einen7bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion74.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem7genauen Wert, Straßen"-Funktion74.10 Verbinden eines externen Geräts zur2	3.2.6 ILB-Lenkungssystem	
3.2.7 Verschiebung 64 4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 72 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer 7 A.B-Navigationslinien 72 4.4 Working again on defined A-B lines 1 using the same implement 73 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, 1 aber mit einem anderen 74 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie 74 während desselben Jobs 74 4.7 Ändern der A-B Linien während des 74 gleichen Jobs 77 4.8 Verschieben der Linie an einen 54 bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 74 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 74 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 75 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 74	(für G7 Plus und G7 Iso)	68
4. Erweiterte Betriebsmodi 7 4.1 Benutzung des G7 Terminals 7 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer 7 A-B-Navigationslinien 7 4.4 Working again on defined A-B lines 9 using the same implement 7 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, 7 aber mit einem anderen 7 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie 7 4.7 Ändern der A-B Linien während des 7 gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen 7 bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur 7	3.2.7 Verschiebung	68
 4.1 Benutzung des G7 Terminals 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linie nach einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Chuserwaren 	4 Erweiterte Betriebsmodi	71
 4.2 Neuen Job starten, Vollmodus 7.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Chuserung usp Teilbreiten 	4.1 Benutzung des G7 Terminals	71
 4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Chuerung und Teilbreiten 	4 2 Neuen Job starten Vollmodus	72
 A-B-Navigationslinien A-B-Navigationslinien 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 7.4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 7.4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7.4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7.4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7.4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7.4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Chuerung und Teilbreiten 	4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer	. –
 4.4 Working again on defined A-B lines using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 7. 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7. 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7. 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7. 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Cteuerung und Teilbreiten 	A-B-Navigationslinien	72
 using the same implement 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 7. 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 7. 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7. 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7. 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Cteuerung und Teilbreiten 	4.4 Working again on defined A-B lines	
 4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 70 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 73 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 74.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 75 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Churge und Teilbreiten 	using the same implement	73
aber mit einem anderen 75 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 76 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 77 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 75 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 75 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Chuerne von Teilbreiten 90	4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien,	
 4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs 70 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 77 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 79 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Churge und Teilbreiten 90 	aber mit einem anderen	75
 während desselben Jobs 70 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 77 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 79 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Churgen um Teilbreiten 90 	4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie	
 4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 79 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Stausung von Teilbreiten 20 	während desselben Jobs	76
gleichen Jobs 7 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 7 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 7 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Steuenung von Teilbreiten	4.7 Ändern der A-B Linien während des	
 4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 79 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Steuerung von Teilbreiten 20 	gleichen Jobs	77
bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion 79 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur	4.8 Verschieben der Linie an einen	
 4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Stausung von Teilbreiten 20 	bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion	79
genauen Wert, Straßen"-Funktion 79 4.10 Verbinden eines externen Geräts zur	4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem	
4.10 Verbinden eines externen Geräts zur	genauen Wert, Straßen"-Funktion	79
Stouerung von Teilbreiten	4.10 Verbinden eines externen Geräts zur	
Stederung von reinbreiten of	Steuerung von Teilbreiten	80

4.11 So aktivieren Sie die kostenlose	
VT- und TC-Demo (G7 Iso,	88
4.12 So verbinden Sie ein	
ISOBUS-Instrument	88
4.13 So aktivieren Sie die lebenslange	
VT- und TC-Lizenz	88
4.14 So aktivieren Sie die lebenslange	
Navigationslizenz	88
4.15 Führen Sie einen Job mit ISOBUS-	~~
Geraten, ISOXML-Karte, variabler	89
4.16 Mit "Drillmaschine" ein Saatschema	1
fur die Feider erstellen	89
Import und Export von Daten	93
5.1 Einen Job herunterladen und im Büro	
ansehen	93
5.2 Importieren der Feldgrenzen im	
KMZ-Format	95
5.3 Importieren einer Karte im	
SHP-Dateiformat	97
5.3.1 Erstellen einer Feldgrenze im	
SHP-Dateiformat	100
5.4 Eine Datei im ISOXML-Format	
importieren	101
5.5 Exportieren der Aufgabenkarte als	
ISOXML	102
6. Andere Funktionen	104
6.1 NTRIP-Einstellung für All in One RTK	104
6.1.1 GPS-Fix-Check	104
6.1.2 NTRIP-Einstellung	104
6.2 NTRIP-Einstellung für Turtle RTK oder	
Empfänger von Drittenhietern	r
Emplanger von Drittanbletern	105
6.2.1 GPS-Fix-Check	105 105
6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung	105 105 106
6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates	105 105 106 107
6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7	105 105 106 107
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 	105 105 106 107 108
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 	105 105 106 107 108 108
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 	105 105 106 107 108 108 108
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 	105 105 106 107 108 108 109 109
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 	105 105 106 107 108 108 109 109
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera 	105 105 106 107 108 108 109 109 109
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera 6.5 Straßennavigation (wahlweise) 	105 105 106 107 108 109 109 109 109 109
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera 6.5 Straßennavigation (wahlweise) 6.6 Aktivieren eines virtuellen NMEA-Ausga 	105 105 106 107 108 109 109 109 109 109 109
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera 6.5 Straßennavigation (wahlweise) 6.6 Aktivieren eines virtuellen NMEA-Ausga an der "Generic"-Schnittstelle 	105 105 106 107 108 109 109 109 109 109 110 ngs 111
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera 6.5 Straßennavigation (wahlweise) 6.6 Aktivieren eines virtuellen NMEA-Ausga an der "Generic"-Schnittstelle 6.7 Demo Mode aktivieren 	105 105 106 107 108 109 109 109 109 110 110 111 112
 6.2.1 GPS-Fix-Check 6.2.2 NTRIP-Einstellung 6.3 G7 Software Updates 6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso) 6.3.2 Software-Update über USB 6.4 Videokamera 6.4.1 Unterstützte Kameras 6.4.2 Anschluss einer Videokamera 6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera 6.5 Straßennavigation (wahlweise) 6.6 Aktivieren eines virtuellen NMEA-Ausga an der "Generic"-Schnittstelle 6.7 Demo Mode aktivieren 6.8 Sat. Empfänger Firmware-Update 	105 105 106 107 108 108 109 109 109 109 109 110 110 111 112 114

8. Anhang A	117
-------------	-----

- 9. Anhang B 118
- Stichwortverzeichnis 119

1. Einleitung

1.1 Einsatzmöglichkeiten des G7

Vielen Dank, dass Sie sich für einen FARMNAVIGATOR G7 entschieden haben! Ab jetzt haben Sie die Möglichkeit:

- Ihre Felder zu kartieren;
- Ihre Anbaugeräte einzurichten und zu speichern;
- Navigationslinien für Ihre Aktivitäten zu erstellen;
- alle Aktivitäten auf dem Feld zu speichern;
- das Spritzgestänge zu konfigurieren und die Teilbreitensteuerung während Ihrer Behandlungen direkt auf dem Display zu haben;
- Teilbreiten automatisch zu steuern, wenn ein kompatibles Gerät mit dem G7 verbunden ist;
- Ihre Jobs zu importieren und zu exportieren und sie auf Google Earth™ anzusehen;
- das ILB Lenkungs-Kit zu verbinden, um die Fahrfunktionen voll auszunutzen;
- die Position von Hindernissen auf der zu bearbeitenden Fläche zu speichern;
- eine Kamera anzuschließen und sie vom G7-Display aus zu steuern;
- den Terrestrial Navigator zu verwenden (nur für G7 Plus und G7 Iso);
- RTK-Korrekturen über den NTRIP Client zu empfangen (G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal);
- die Bodenausgleichsfunktion zu verwenden;
- und ISOBUS-Geräte anzuschließen (mit Iso-Kit).

1.2 Elektrische Anschlüsse

Der G7 wird mit einer Halterung und einem Kabelsatz mit Steckern geliefert, um eine einfache und sichere Montage an Ihrem Traktor zu gewährleisten.

Der Kabelbaum ist mit einer 2-A-Sicherung ausgestattet.

Die Versorgungsspannung muss im Bereich von 10-35 V DC liegen.

Befolgen Sie die Anweisungen in der Verpackung.



Abbildung 1.2.a – Elektrische Anschlüsse

Für ISOBUS-Systeme (G7 Terminal, G7 ISO, Iso Kit) ist ein zusätzliches Kabel für den Anschluss des G7 Farmnavigators an die ISOBUS-In-Cab-Buchse des Traktors im Lieferumfang enthalten.



Abbildung 1.2.b – ISOBUS-In-Cab Anschlussdiagramm

1.3 So bringen Sie eine FARMNAVIGATOR-Antenne an

Die nachstehende Anleitung bezieht sich auf die Turtle-Serie und die All in One-Serie. (Bitte wenden Sie sich an den Kundendienst, wenn Sie Fragen zur Anbringung von Antennen von Drittanbietern haben).

Die FARMNAVIGATOR-Antenne ist mit drei Magneten ausgestattet, die eine schnelle Anbringung auf einer magnetischen Oberfläche gewährleisten.

1.3.1 So verbinden Sie eine FARMNAVIGATOR-Antenne mit dem G7

Die FARMNAVIGATOR-Antenne ist mit einem 9-poligen seriellen Kabel ausgestattet, das Daten und Strom zwischen dem G7 und der Antenne überträgt.

Schalten Sie das Gerät aus und verbinden Sie das 9-polige serielle Kabel mit dem Kabel an der Halterung, das mit "GPS-Antenne" gekennzeichnet ist.

1.3.2 Antennenposition – Querachse

Die Antenne muss sich genau in der Mitte des Traktors befinden. Messen Sie sorgfältig, um die genaue Mitte und damit die Mittelachse des Traktors zu bestimmen.



Tabelle 1.3.2 - Anbringen der Antenne – Querachse

1.3.3 Antennenposition – Längsachse

Es wird empfohlen, die Antenne so nah wie möglich zu den vorderen Lenkachsen zu positionieren.



Tabelle 1.3.3 - Anbringen der Antenne – Längsachse

1.3.4 Antennenposition – Höhe

Die Auswirkungen der Antennenhöhe müssen bei Arbeiten an steilen Hängen berücksichtigt werden. In diesen Fällen wird empfohlen, die Antenne an der Vorderseite des Traktors anzubringen, um Fehler durch Neigung und Schwingungen des Fahrzeugs zu verringern.

In allen anderen Fällen (Arbeiten auf ebenem Gelände) kann die Antenne auf der Oberseite des Traktors positioniert werden.



Tabelle 1.3.4 - Anbringen der Antenne – Höhe

1.3.5 Antennenposition – Ausrichtung

Wenn Sie eine Antenne mit Bodenausgleichsfunktion verwenden, ist die Ausrichtung der Antenne im Verhältnis zur Fahrtrichtung des Fahrzeugs entscheidend. Bei FARMNAVIGATOR-Produkten wird die Ausrichtung durch die Position des Antennenanschlusses bestimmt und muss entgegengesetzt zur Fahrtrichtung des Fahrzeugs sein. Befolgen Sie bitte die Anweisungen in der Antennenverpackung für weitere Detailfragen.



Abbildung 1.3.5.a Anbringen der Antenne – Ausrichtung

1.4 Gerät ein-/ausschalten

Vergewissern Sie sich vor dem Einschalten des G7, dass das Display mit der Halterung verbunden ist. Vergewissern Sie sich, dass die Halterung fest am Traktor angebracht und das Stromkabel in die 12-V-Steckdose eingesteckt ist.



Abbildung 1.4.a – Einschalten des Displays

- 1. Halten Sie die Taste in der oberen rechten Ecke des Displays 2 bis 3 Sekunden lang gedrückt;
- 2. Sobald das Gerät eingeschaltet ist, wird das Logo auf dem Bildschirm angezeigt;
- Sobald der Ladevorgang abgeschlossen ist, wird ein Warnhinweis auf dem Bildschirm angezeigt. Bitte lesen Sie diesen sorgfältig durch und drücken Sie auf OK, um zu bestätigen und fortzufahren. Das Hauptmenü wird geöffnet

ACHTUNG: Wenn Sie das Gerät zum ersten Mal einschalten, müssen Sie die Sprache auswählen.

So schalten Sie das Display aus:

- 1. Halten Sie die Ein-/Aus-Taste für 2 bis 3 Sekunden gedrückt;
- 2. Tippen Sie auf "JA", um das Gerät auszuschalten.

Es ist möglich, einen Reset des G7 durchzuführen, wenn sich das Gerät nicht normal ein- und ausschalten lässt. Die Reset-Taste befindet sich links neben der Einschalttaste, unterhalb der Kunststoffabdeckung.



Abbildung 1.4.b – Reset des Geräts durchführen

So führen Sie einen Reset des Geräts durch:

- 1. Drücken Sie die Taste.
- 2. Warten Sie, bis der Reset des Geräts abgeschlossen ist.

ACHTUNG: Ein Reset des Geräts kann zu Datenverlust führen.

1.5 Bedienung des Multi-Touch-Displays

Das G7 ist mit einem Multi-Touch-Display ausgestattet, über das Sie bestimmte Aktionen durch Fingertippen ausführen können.

M	Tippen Sie auf den Bildschirm, um eine Schaltfläche aus dem Menü auszuwählen.
- B	Bewegen Sie Ihren Finger, um durch das Menü oder durch die Seiten zu scrollen.
er.	Schieben Sie die Finger näher zusammen oder weiter auseinander, um das Feld zu vergrößern oder zu verkleinern.
7Ps	Berühren Sie den Bildschirm mit zwei Fingern gleichzeitig, um das Feld zu drehen.

Tabelle 1.5 – Gesten und Bewegungen auf dem Touchscreen

2. Hauptmenü und Grundfunktionen

Das Hauptmenü zeigt die grundlegenden Funktionen für das Einrichten eines neuen Jobs, die Einstellung des Systems, das Einrichten eines neuen Anbaugeräts, die Verbindung zu einem ISOBUS-Anbaugerät und die Verbindung zur MyFarmnavigator-Cloud.



Abbildung 2.0 – Hauptmenü

2.1 DATENBANK



Abbildung 2.1 – Menü "DATENBANK"

Die Funktionen des G7 sind darauf ausgelegt, alle Informationen zu jedem einzelnen Job zu speichern und präzise zu organisieren. Es wird empfohlen, von Anfang an Daten einzugeben, um alle Vorteile dieser Technologie voll auszuschöpfen. Über das Menü "DATENBANK" können Sie alle Ihre Daten verwalten (Einfügen, Visualisieren, Hinzufügen, Löschen, Exportieren).

2.1.1 FAHRER

Es ist möglich, die Namen aller FAHRER zu speichern.

- 1. Wählen Sie "Neuen hinzufügen";
- 2. Geben Sie den Namen ein und wählen Sie "OK".
- 3. Tippen Sie auf den grünen Pfeil in der oberen linken Ecke des Bildschirms, um zur vorherigen Seite zurückzukehren.





FAHRERN	FAHRERNAME EINGEBEN										
Luc	cas									K	×
%	1	2	3	4	5	6	7	8	9	0	@
Q	W	Е	R	Т	Y	U		0	Ρ	()
ļ	A	S	D	F	G	Η	J	К	L	ı	_
?	*	Ζ	Х	С	V	В	Ν	Μ	,	•	:
ABI	BR.	Ata	123 :&%					+	->	0	K

Abbildung 2.1.1.b – Name des Fahrers



Abbildung 2.1.1.c – Liste der Fahrer

2.1.2 LANDWIRTE

Es ist wichtig, den Namen des LANDWIRTS zu speichern. LANDWIRTE bezieht sich auf alle Kunden oder Grundbesitzer. Wenn ein Unternehmen Eigentümer aller bearbeiteten Felder ist, geben Sie den Namen des Unternehmens in den Abschnitt LANDWIRTE ein:

- 1. Wählen Sie "Neuen hinzufügen";
- 2. Fügen Sie den Namen ein und wählen Sie "OK".
- 3. Tippen Sie auf den grünen Pfeil in der oberen linken Ecke des Bildschirms, um zur vorherigen Seite zurückzukehren.



Abbildung 2.1.2 – Liste der Landwirte

2.1.3 FELDER



Abbildung 2.1.3 - Liste der Felder, die Landwirten oder anderen zugeordnet sind

Es ist möglich, alle bearbeiteten oder noch zu bearbeitenden Parzellen zu erfassen und zu speichern. "FELD" bezeichnet einen Teil des Landes. FELDER sind LANDWIRTEN zugeordnet:

- 1. Wählen Sie den Namen des Landwirts;
- 2. Wählen Sie "Neuen hinzufügen";

- 3. Fügen Sie den Namen ein und wählen Sie "OK".
- 4. Tippen Sie auf den grünen Pfeil in der oberen linken Ecke des Bildschirms, um zur vorherigen Seite zurückzukehren.

2.1.4 PRODUKTE

Mit G7 können Sie eine Liste von Produkten erstellen und deren Verwendung nach jeder Aktivität speichern.

- 1. Wählen Sie "Neuen hinzufügen";
- 2. Fügen Sie den Namen ein und wählen Sie "OK".
- Tippen Sie auf den grünen Pfeil in der oberen linken Ecke des Bildschirms, um zur vorherigen Seite zurückzukehren.



Abbildung 2.1.4 – Liste der Produkte

2.1.5 JOBS

Jobs werden automatisch durch die unten beschriebenen Abläufe erstellt.

2.1.6 ANBAUGERÄTE

Auf der Seite "ANBAUGERÄTE" können Sie alle Anbaugeräte erstellen und konfigurieren, die mit dem G7 verwendet werden sollen.

- 1. Wählen Sie "Neuen hinzufügen";
- 2. Fügen Sie den Namen ein und wählen Sie "OK".



Abbildung 2.1.6.a – Menü "ANBAUGERÄTE"

ANB	ANBAUGERÄTENAMEN ÄNDERN										
Jät	efa	SS								K	×
%	1	2	3	4	5	6	7*	8	9	0*	@
Q	W	E	R	Т	Y	U		0	Ρ	()
!	A	S	D	F	G	H	J	K	L	!	_
?	*	Z	X	C	V	B	N	M	ŗ	•	•
ABBR. 123 $\&\%$ (C)					K						

Abbildung 2.1.6.b – Name des Anbaugeräts

 Falls aktiv, wählen Sie den Typ des externen Kontrollers. Wählen Sie "Keine Teilbreitenschaltung", um das Anbaugerät ohne Teilbreitenschaltung zu verwenden;

4	Typ des Anbaugerätes	
	Kein Sektionkontrol	
-	Pflanzenschutzspritze	>
67	Düngerstreuer	>
	Drillmaschine	>
	Drillmaschine	
1		

Abbildung 2.1.6.c – Anschluss der externen Steuereinheit



Abbildung 2.1.6.d – Einstellung des Anbaugeräts

4. Wählen Sie "Anbaugerätetyp und Versatz" aus.

- 5. Wenn das Anbaugerät montiert ist, tippen Sie auf "DREIPUNKTANBAU";
- Versatz 1 bezieht sich auf die Entfernung zwischen der Hinterachse und dem Wirkpunkt des Anbaugeräts.
- Versatz 2 bezieht sich auf eine eventuelle Fehlausrichtung zwischen dem Anbaugeräts und der Mitte des Traktors.

	ANBAUTYP UND VE	RSATZ				
+		FRONTANBAU	DREIPUNKTANBAU	GEZOGEN		
67		Versatz 1			0.00 m	~
	2+					
<u>]</u>		Versatz 2	← →	1	0.00 m	~

Abbildung 2.1.6.e – Anbaugerät mit Dreipunktanbau



Abbildung 2.1.6.f – Gezogen

- 6. Wählen Sie im Falle eines gezogenen Anbaugeräts "Gezogen".
 - Versatz 1 ist die Entfernung zwischen der Hinterachse und dem Anschluss.
 - Versatz 2 ist die Entfernung zwischen dem Anschluss und dem Wirkpunkt des Anbaugeräts.
 - Versatz 3 bezieht sich auf eine mögliche Fehlausrichtung zwischen dem Anbaugerät und der Mitte des Traktors.
- 7. Tippen Sie auf den grünen Pfeil in der Ecke oben links des Bildschirms, um zur vorherigen Seite zurückzukehren.
- 8. Wählen Sie "Job Name", um den vom Anbaugerät ausgeführten Jobtyp einzugeben; nicht zu verwechseln mit dem Jobnamen.



Abbildung 2.1.6.g - Hauptaktivität des Anbaugeräts



Abbildung 2.1.6.h – Einstellung der Arbeitsbreite

- 9. Tippen Sie auf "Arbeitsbreite", geben Sie die Arbeitsbreite ein und wählen Sie "OK".
- 10. Tippen Sie auf "Minimaler Wenderadius" und geben Sie den in der Traktorzulassung angegebenen Wert ein und wählen Sie "OK".



Abbildung 2.1.6.j – Einstellung des minimalen Wenderadius des Traktors

11. Tippen Sie auf "Arbeitsgeschwindigkeit max/min", wenn Sie eine farbliche Darstellung der bearbeiteten Fläche in Abhängigkeit von der Arbeitsgeschwindigkeit aktivieren möchten. Diese Option ist sehr nützlich, um den richtigen Arbeitsgeschwindigkeitsbereich zu überprüfen. Um die Funktion zu aktivieren, tippen Sie auf "AN" und legen Sie dann den unteren und oberen Grenzwert fest. Unterhalb der Untergrenze wird die Fläche gelb und nicht grün angezeigt. Bei Überschreitung der Obergrenze wird der Bereich blau statt grün dargestellt.



Abbildung 2.1.6.k – Aktivierung und Festlegung der Arbeitsgeschwindigkeiten 12. Tippen Sie zur Bestätigung oben rechts auf "OK".

Alle benötigten Informationen sind nun eingegeben. Über das Datenbankmenü ist es jederzeit möglich, die eingegebenen Informationen hinzuzufügen, zu bearbeiten und zu löschen.



Abbildung 2.1.6.I – Liste der gespeicherten Anbaugeräte

2.1.7 TASKS ISOXML

Der Abschnitt ISOXML TASK enthält alle Aktivitäten, die mit ISOBUS-Geräten durchgeführt werden. ISOXML TASK enthält Informationen über das Feld, das Werkzeug, das Produkt und die verschiedenen anzuwendenden Mengen. Diese Aktivitäten können aus der Ferne erstellt und über USB im Standard-ISOXML-Format in G7 importiert werden (siehe Kapitel 5.4 "Importieren einer Karte im ISOXML-Format").



Abbildung 2.1.7.a – Menü "DATENBANK"

Im Menü ISOXML TASK können Sie Aktivitäten aktivieren oder deaktivieren. Durch Tippen auf eine einzelne Zeile können Sie auf die Details der durchzuführenden Aktivität aufrufen. Es ist dann möglich, die Aktivität zu aktivieren (d. h. für das ISOBUS-Gerät verfügbar zu machen), indem Sie auf den Button "Aktivieren" tippen. Jetzt ist die Aktivität aktiviert und alle Informationen werden angezeigt.



Abbildung 2.1.7.b - Seite: Task Daten

Mit "Export" können Sie hier die Aktivitäten im ISOXML-Format exportieren und mit "Löschen" aus dem Speicher löschen

2.2 Neuer Job

So erstellen Sie einen neuen Job im Schnellmodus, d. h. ohne alle Arbeitsparameter einzugeben und mit Ihrem Job gleich zu starten:

1. Wählen Sie "NEUEN JOB STARTEN";

		START
	LANDWIRT	Undefiniert
	FELD	Undefiniert
67	JOB	Neu
	MASCHINE	Jatefass, 18.00 m
	FAHRER	Undefiniert
<u> </u>	PRODUKTE	Undefiniert

Abbildung 2.2.a - Seite "Neuen Job starten"

2. Wählen Sie das Anbaugerät aus der Zeile "ANBAUGERÄT" aus, indem Sie auf den grünen Pfeil nach unten tippen;

	ANBAU GERÄTE				(
		Datum		Name	
\sim	Name		Breite / T	eilbreiten	Neues Frstellen
	Samaschine		4	.50 m	
67	Jatefass Typ: Jaten		18	3.00 m	
<u>1</u>					

Abbildung 2.2.b – Liste der Anbaugeräte

- 3. Wählen Sie den Namen des Arbeitsgeräts aus;
- 4. Wählen Sie "OK", um zur Jobseite zu wechseln;



Abbildung 2.2.c - Jobseite



Abbildung 2.2.d – Auswahl des Jobtyps

- 5. Wählen Sie "A-B", um den Job zu starten;
- 6. Wählen Sie den Typ der Navigationslinien aus, z. B. parallele Navigationslinien A-B;



A-B parallele Navigationslinien

Tippen Sie auf dieses Symbol, um mit A-B parallelen Navigationslinien zu arbeiten.

Tabelle 2.2.a - A-B gerade Linien

- Tippen Sie auf das Symbol, um Punkt A zu speichern;
- Fahren Sie einige Meter geradeaus, um Punkt B zu speichern;



Abbildung 2.2.e – Parallele Linien

- 7. Die A-B-Linien werden nun erstellt;
- 8. Folgen Sie sowohl der oben auf der Seite angezeigten Linienrichtung als auch dem Navigationscursor, um die korrekte Fahrtrichtung des Fahrzeugs beizubehalten.

≪≪≪0.15 ">>>>	Entfernung Entfernung zwischen dem Traktor und der A-B- Navigationslinie. Der grüne Cursor zeigt an, wie Sie das Lenkrad drehen müssen, um die Fahrtrichtung zu korrigieren.
	Smart-Cursor Der Smart-Cursor zeigt zwei Linien. Er hilft dem Benutzer, den Traktor in Richtung der A-B- Navigationslinie auszurichten

Tabelle 2.2.b – Entfernung zur Navigationslinie und Smart-Cursor

2.3 Weiter/Letzter Job Schliessen

Das G7 erlaubt es Ihnen, den letzten Job fortzusetzen, indem Sie ihn direkt vom Hauptmenü aus aufrufen:

- 1. Wählen Sie im Hauptmenü "LETZTER JOB WEITER" aus;
- Diese Seite zeigt Ihnen alle Informationen zu Ihrem letzten Job. Wählen Sie zur Bestätigung "OK";



Abbildung 2.3.a – Hauptmenü – Letzter Job weiter



Abbildung 2.3.b - Bestätigungsseite "Letzter Job"

3. Das Projekt wird geladen. Nun ist es möglich, den Job fortzusetzen.



Abbildung 2.3.c – Visualisierung des letzten Jobs und der letzten Position

Am Ende eines Jobs ist es möglich, den laufenden Job manuell zu schließen, indem Sie auf den Button "JOB SCHLIESSEN" tippen.



Abbildung 2.3.d Hauptmenü – Den derzeitigen Job schließen

Wenn der Job nicht manuell geschlossen wird, können Sie mit dem G7 den zuletzt ausgeführten Job wie oben beschrieben fortsetzen.

2.4 Einstellung

Über das Menü "EINSTELLUNG" können Sie auf verschiedene Einstellungen, Parameter und Anpassungen zugreifen.

2.4.1 Satelliten

Auf dieser Seite können Sie den Status der Satelliten überprüfen und die Einstellungen des Sat. Empfängers ändern. Die GNSS-Einstellungen können je nach GNSS-Typ verschieden sein. Aus diesem Grund kann das Menü von Typ zu Typ auch unterschiedlich aussehen.

•	-5,	Satelliten	SAT. EMPFÄNGER	
			Turtle PRO2 (SPG 3.01) (115200)	
	Θ	ILB Lenkung	SATELLITEN INFO	
67	٢	ISOBUS	Satelliten Info	>
			SBAS	
	ŧΰ	Navigation	Automatisch	>
		A	GLONASS	
	圌	Bildschirm	AN	>
<u> </u>		Finheiten	GALILEO	
			AN	>

Abbildung 2.4.1.a - Seite "Satelliten-Einstellung"

Hier finden Sie die verschiedenen Einstellungen für Satelliten:

1. SAT. EMPFÄNGER

Hier finden Sie die Modell- und Firmware-Version des Empfängers, der mit der Schnittstelle "GPS-Antenne" verbunden ist.

2. SATELLITENINFORMATION

Hier finden Sie die vom Sat. Empfänger berechneten Informationen, die Karte mit der Position der Satelliten und bei RTK-Empfängern die Latenz (Verzögerung gegenüber der letzten RTK-Korrektur), die RTK Station ID (Identifikationsnummer der RTK-Basis) und die geschätzte Fehler werden hervorgehoben (geschätzter Fehler in der Positionierung in Metern).



Abbildung 2.4.1.b - Detaillierte Informationen zu Satelliten

Für einen ordnungsgemäßen Betrieb müssen die meisten Satelliten in der Farbe grün angezeigt werden. Andernfalls warten Sie mindestens 20 Minuten auf einem offenen Feld und reinigen Sie die Antenne mit einem feuchten Tuch von Staub.

3. SBAS

Geostationäre Satelliten, die die Genauigkeit von Nicht-RTK-Empfängern erhöhen. Einstellung "AUTO" empfohlen.

4. GLONASS

Russische Positionierungssatelliten. Einstellung "AN" empfohlen.

5. GALILEO

Europäische Positionierungssatelliten. Einstellung "AN" empfohlen.

6. BEIDOU

Chinesische Positionierungssatelliten. Einstellung "AUS" empfohlen.

7. MINDEST GESCHWINDIGKEIT

Dieser Wert sollte nur bei Verwendung von RTK-Empfängern auf niedrigere Werte nahe 0 km/h geändert werden.

ACHTUNG: Ändern Sie diesen Parameter nur nach Bestätigung durch den technischen Support

8. ANTENNENPOSITION

Lesen Sie bitte Abschnitt 2.4.1.1

9. TERRAIN COMPENSATION

Der Bodenausgleich ist eine wichtige Funktion, mit der Sie den Fehler aufgrund der Neigung des Traktors in den beiden Achsen (oben/unten, rechts/links) beseitigen können.

Diese Benutzung dieser Funktion wird bei Arbeiten am Hang dringend empfohlen. Achten Sie genau auf das Anbringen und die Einstellungen, es ist wichtig, dass Sie die folgenden Schritte korrekt ausführen:

- Korrekte Ausrichtung der Antenne bei der Anbringung;
- Korrekte Eingabe der Höhe über dem Boden in den Einstellungen.

Nun kann der Bodenausgleichs von "AUS" auf "AN" gestellt werden.

Die Echtzeitwerte für Vor/Rückneigung (Aufwärts/Abwärts) und Seitenneigung (rechts/links) werden nun angezeigt. Die Werte werden in Grad und in % der Steigung angegeben.



Abbildung 2.4.1.c – Aktivierung des Hangausgleichs, Vor/Rückneigung / Seitenneigung

Es wird immer empfohlen, den Neigungssensor zu kalibrieren. Positionieren Sie dazu den Traktor auf einer vollkommen ebenen Fläche. Drücken Sie dann den Button "Nullpunkt einstellen". Nun werden alle Fehler, die auf eine nicht perfekt ebene Anbringung zurückzuführen sind, gelöscht und eine neue Nullreferenz für die Vor/Rückneigung und die Seitenneigung wird wiederhergestellt. ühren Sie diesen Vorgang jedes Mal durch, wenn die Antenne am Fahrzeug neu angebracht oder ihre Position geändert wird.



Abbildung 2.4.1.d – Nullkalibrierung des Bodenausgleichs

10. NTRIP CLIENT

Mit NTRIP Client wird die Technologie bezeichnet, mit der Sie Präzisionskorrekturen für RTK-Antennen aus dem Internet herunterladen können.



Abbildung 2.4.1.e - Konfiguration des NTRIP Client-Zugriffs

Für die korrekte Funktion benötigen Sie:

- Den RTK-Empfänger, der mit der Schnittstelle "GPS-Antenne" verbunden ist;
- Eine aktive Internetverbindung:
 - Für Turtle RTK > WLAN über G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal verwenden;
 - Für All in One RTK > ist die Internetverbindung bereits im Empfänger integriert;
- Zugang zu einem RTK-Korrektur-Netzwerk (lokal, regional, privat) Wenden Sie sich bitte an Ihren Händler, um weitere Informationen zu erhalten;
- Eine gültige Position; die Antenne muss unter Sichtbedingungen (im Außenbereich) eingesetzt werden.

Geben Sie die Serverzugangsdaten in die entsprechenden Felder ein und drücken Sie dann auf Verbinden. Wenn alle Bedingungen bestätigt und grün angezeigt werden, ist die RTK-Position aktiv und gültig. Falls eine Bedingung rot bleibt:

- "Internetverbindung": Überprüfen Sie die WLAN-Verbindung
- "Serververbindung": Überprüfen Sie, ob die Server-Adresse korrekt ist;
- "Authentifizierung": Vergewissern Sie sich, dass Sie den richtigen Benutzernamen und Passwort benutzen, achten Sie auf Großbuchstaben;
- "Status Fix": Die Antenne befindet sich nicht im Freien oder an einer Position mit unzureichendem Signalempfang;
- "RTK": Wenn alle anderen Punkte grün sind, warten Sie einige Minuten oder fahren Sie mit der Antenne zu einer Fläche mit weniger Störfaktoren (Bäume, Gebäude).

11. NMEA AUF GENERISCHER SCHNITTSTELLE

Durch Aktivieren dieser Funktion werden die an der Schnittstelle "GPS-ANTENNE" eingegebenen Messages an der Schnittstelle "GENERISCHE SCHNITTSTELLE" wiederholt. Diese Funktion ist nützlich, um die Position der Antenne an andere Geräte von Drittanbietern zu übertragen, die nur eine Antenne am Traktor verwenden.

12. RÜCKWÄRTSGANGERKENNUNG

Mit dieser Funktion können Sie feststellen, ob sich der Traktor in Fahrtrichtung oder rückwärts bewegt. Falls die Fahrtrichtung nicht korrekt erkannt wird, tippen Sie auf dem Bildschirm auf "Vorwärts fahren", um den korrekten Betrieb wiederherzustellen.

2.4.2 GPS-Antennenposition am Traktor

Dieser Parameter bezieht sich auf die Position der GPS-Antenne in Bezug auf die Hinterachse des Traktors

- Geben Sie den genauen Wert der Entfernung ein und wählen Sie "NACH VORNE", wenn sich die Antenne vor der Achse befindet. Wählen Sie "ZURÜCK", wenn sie sich hinter der Hinterachse befindet.



Abbildung 2.4.2 – Seite "Einstellung der Antennenposition"

2.4.3 ILB Lenkung (für G7 Plus und G7 Iso)

Über das Menü "ILB-Lenkung" können Sie auf die Einstellungen des G7 zugreifen, wenn das Gerät mit dem ILB-Lenkungssystem verbunden ist.

1. Wählen Sie "EINSTELLUNG" > "ILB Lenkung";



Abbildung 2.4.3 – Seite "Einstellung der ILB Lenkung"

Auf dieser Seite können Sie:

- Lenkungs ECU Info: Informationen zur mit dem G7 verbundenen ECU-S1-Lenksteuerung;
- ILB LENKUNG: Weitere Autosteer Einstellungen.

ACHTUNG: Diese Funktion ist auf erfahrene Benutzer beschränkt. Eine falsche Einstellung führt zu einer Fehlfunktion des ILB-Lenkungssystems:

- VERSCH. SCHRITT: Konfigurieren Sie einen Standardverschiebungswert für die Funktion "Bewegen";
- JOB START/STOP SYNCHONISIEREN: Stellen Sie diese Funktion auf "AN" und wählen Sie die Schaltfläche "ILB Lenkung", um mit der Einfärbung der zu bearbeitenden Fläche zu beginnen.

2.4.4 **ISOBUS**

Über das ISOBUS-Menü können Sie auf die vom G7 unterstützten ISOBUS-Funktionen zugreifen: Virtual Terminal (VT) und Task Kontroller (TC).



Abbildung 2.4.4 – Seite "Einstellung der ISOBUS-Funktionen"

Der Status zeigt an, ob VT und TC ausgeschaltet, nicht verbunden oder aktiv (betriebsbereit) sind.

- "Ausgeschaltet": Die Funktionalität ist im G7 nicht aktiviert, die Lizenz ist inaktiv oder abgelaufen;
- "VT: VT-Client nicht verbunden": VT-Funktionalität aktiviert, aber Geräte nicht mit dem Gerät verbunden;
- "TC: TC-Client nicht verbunden": TC-Funktionalität aktiviert, aber Geräte nicht mit dem Gerät verbunden oder mit Geräten, die TC nicht unterstützen;
- "VT fertig": Die Virtual Terminal-Funktionalität ist verbunden, aktiv und betriebsbereit;
- "TC aktiv": Die Task Kontroller-Funktionalität ist verbunden, aktiv und betriebsbereit.
2.4.4.1 VIRTUAL TERMINAL-Einstellung

In diesem Abschnitt können Sie das Virtual Terminal konfigurieren.

	- 5	Satelliten	VIRTUAL TERMINAL	×
$\langle $			WEITERE AKTIVIERUNGEN	
	\odot	ILB Lenkung	Aktivierung starten	>
		1005110		
65		ISOBUS	AN	>
	<mark>ب</mark> ُ	Navigation	VIRTUAL TERMINAL IT	
		Arbeits	Haupt VT-Liste	>
		Bildschirm	AUX EINSTELLUNGEN	
Î		Einheiten	Aux Einstellungen öffnen	>
-			GPS GESCHWINDIGLKEIT ÜBERTRAGEN	

Abbildung 2.4.4.1 – Seite "VT-Einstellung"

2.4.4.1.1 VIRTUAL TERMINAL

In diesem Abschnitt können Sie das Virtual Terminal aktivieren/ausschalten:

- "AN", um die VT-Funktionalität zu aktivieren;
- "AUS", um die VT-Funktionalität und die Kommunikation mit dem Anbaugerät zu auszuschalten.

2.4.4.1.2 VIRTUAL TERMINAL ID

In diesem Abschnitt können Sie die ID des Virtual Terminals im ISOBUS-Netzwerk des Traktors festlegen. Es ist möglich, dass sich mehr als ein ISOBUS VT-Gerät im Netzwerk befindet. An dieser Stelle können Sie ein primäres und ein sekundäres Gerät festlegen:

- Haupt VT-Liste: Das Anbaugerät kommuniziert mit dem G7 für die Hauptfunktionen, die ID ist 1;
- Weitere VT-Liste: Das Anbaugerät kommuniziert mit dem G7 nur für sekundäre Funktionen (die Anzeige der weiteren VT-Liste hängt von der Ausrüstung ab), die ID ist 2.

2.4.4.1.3 AUX-Einstellung

In diesem Abschnitt können Sie die Funktionen aktivieren und auswählen, die mit einem externen ISOBUS-Joystick/Drucktastenfeld (AUX-N-kompatibel) kombiniert werden sollen. Es ist möglich, die Taste und die Funktion, die manuell kombiniert werden soll, oder im "Lernmodus" auszuwählen, d. h. durch Auswahl der Funktion und anschließendes physisches Drücken der Taste auf dem Joystick/ Tastenfeld, dem die Funktion zugeordnet werden soll. Durch Drücken von "Speichern" werden die Zuordnungen gespeichert.

2.4.4.1.4 GPS-Geschw. übertragen

In diesem Abschnitt können Sie das Senden der Geschwindigkeitsinformationen, die von der mit dem G7 verbundenen GPS-Antenne gelesen werden, an das ISOBUS-Gerät aktivieren (sofern dieses nicht mit anderen proprietären Geschwindigkeitssensoren ausgestattet ist).

- "AUS": Senden ausgeschaltet;
- ISO RADAR: ISOBUS-Standardformat, oft auch unter anderen Namen bekannt (z. B. Geschwindigkeit über Grund, ISO11786);
- J1939: SAE J1939-Format vor der Einführung von ISOBUS.



Abbildung 2.4.4.1.4 – Seite "VT-Einstellung" – GPS-Geschwindigkeit

ACHTUNG: Sie müssen sowohl im G7 als auch bei der Einstellung des ISOBUS-Anbaugeräts das gleiche Geschwindigkeitsformat auswählen (Einstellung der Geschwindigkeitsquellen). Wenn die beiden Formate nicht übereinstimmen, werden keine Geschwindigkeitsdaten ausgetauscht.

2.4.4.1.5 Objekt Pool

In diesem Abschnitt können Sie den Objekt Pool des Anbaugeräts löschen. Dies kann nach größeren Änderungen in der Einstellung der Geräte, Anomalien, Updates nötig werden.

2.4.4.1.6 Nachrichten GESCHRIEBEN

In diesem Abschnitt finden Sie die vom Virtual Terminal gemeldeten Fehlermeldungen, Anomalien und Alarme, die für den technischen Support nützlich sein können.

2.4.4.2 TASK KONTROLLER Einstellung

In diesem Abschnitt können Sie den Task Kontroller konfigurieren.

2.4.4.2.1 TASK KONTROLLER

In diesem Abschnitt ist es möglich, den Task Kontroller zu aktivieren/auszuschalten:

- "AN", um die TC-Funktionalität zu aktivieren;
- "AUS", um die Funktion zu auszuschalten.

2.4.4.2.2 Total TASK KONTROLLER

In diesem Abschnitt können Sie die Zähler der verbundenen ISOBUS-Geräte anzeigen.

2.4.4.2.3 TASK KONTROLLER VERSCHLIESSEN

In diesem Abschnitt finden Sie die vom Task Kontroller gemeldeten Fehlermeldungen, Anomalien und Alarme.

4	-5	Satelliten	TASK KONTROLLER	X
-	\bigcirc	ILB Lenkung	Aktivierung starten	>
			TASK KONTROLLER	
	۲	ISUBUS	AN	>
	กํฅ	Navigation	ALLE TASK KONTROLLER	
	-•	Arbeits	Ganze Liste	>
		Bildschirm	TASK KONTROLLER VERSCHLIEßEN	
Î		Einheiten	2 Nachrichten	>
-				

Abbildung 2.4.4.2.3 Seite "TC-Einstellung"

2.4.5 Navigation aktivieren (nur für G7-Terminal)

Auf dem G7 Terminal können alle Navigations- und Datenbankverwaltungsfunktionen aktiviert werden. Sie können eine kostenlose Testphase für die Navigation nutzen, danach müssen Sie die Lizenz aktivieren (siehe Abschnitt 4.14).

	~ ~	Satelliten	STATUS
		ISOBUS	Nicht aktiviert
	P	Navigation	WEITERE AKTIVIERUNGEN
		aktivieren	Aktivierung starten
67		Einheiten	
	2.	Einstellung	
ዋ	(î•	Wi-Fi	
<u> </u>		Fernbedinung	

Abbildung 2.4.5 – Seite zur Aktivierung der Navigation (nur für G7-Terminal)

2.4.6 Navigation

Im Menü "Navigation" können Sie einige Funktionen aktivieren, die während der Fahrt interagieren (manuell oder automatisch).

1. Verschiebungsamplitude

Definiert die minimale Verschiebung, die auf den Navigationslinien ausgeführt wird, wenn die Funktion "BEWEGEN" benutzt wird.

2. Randalarm

Durch Aktivieren dieser Funktion wird während der Fahrt eine visuelle und akustische Meldung angezeigt, wenn Sie sich dem Rand des Feldes nähern. Damit diese Funktion ordnungsgemäß funktioniert, ist es wichtig, das Feld auszuwählen oder den Rand des Feldes zu festzulegen, bevor Sie mit der Arbeit beginnen.



Abbildung 2.4.6 - Navigation

3. START/STOP ÜBER GENERISCHE SCHNITTSTELLE

Durch Aktivieren dieser Funktion ist es möglich, das Anbaugerät/den Traktor über die "GENERISCHE SCHNITTSTELLE" mit dem G7 zu verbinden. Sie können Pin 2 und Pin 3 der Schnittstelle als logischen Eingang mit zwei Zuständen verwenden, der gemäß diesem Schema offen/geschlossen ist:

- Offener Stromkreis zwischen Pin 2 und Pin 3 = offener Zustand = STOP-Zustand = Färbung ausgeschaltet.
- Geschlossener Stromkreis zwischen Pin 2 und Pin 3 = geschlossener Zustand = START-Zustand = Färbung aktiviert.

Daher ändert sich die Farbe der bearbeiteten Fläche, wenn sich der Zustand des Stromkreises ändert.

4. SYNCHRONISIERUNG DER AUTO-NAVIGATION MIT DER GENERISCHEN SCHNITTSTELLE

Wie im vorherigen Punkt beschrieben, können Sie mit dieser Funktion neben dem Aktivieren/ Deaktivieren der Farbgebung auch die automatische Navigation aktivieren und deaktivieren. Ein praktisches Beispiel: Durch Absenken des Hubwerks mit der Sämaschine wird die Auto-Navigation automatisch aktiviert. Durch Anheben des Hubwerks am Vorgewende wird die Auto-Navigation automatisch deaktiviert.

2.4.7 Arbeitsbildschirm

Im Menü "Arbeitsbildschirm" können Sie die Kartenansicht bearbeiten.

- 1. Wählen Sie > "EINSTELLUNG" > "Arbeitsbildschirm";
- KARTENANSICHT: Wählen Sie 2D für eine Draufsicht oder 3D für eine perspektivische Ansicht;
- HINTERGRUND FÜR TAG: ermöglicht es Ihnen, die Hintergrundfarbe der Karte zu ändern;
- KONFIGURATION RASTER: ermöglicht das Erstellen eines Rasters für den Hintergrund. Die Rastergröße kann von Hand eingestellt werden.

ACHTUNG: Die Rasterausrichtung bezieht sich immer auf den geografischen Norden.



Abbildung 2.4.7 – Seite für die Einstellung des Arbeitsbildschirms

2.4.8 Einheiten

Es ist möglich, die Maßeinheiten für Fläche, Geschwindigkeit und Entfernung einzustellen:

- 1. Tippen Sie auf "EINSTELLUNG" > "Einheiten";
- 2. Wählen Sie die Einheit aus, die Sie ändern möchten;
- 3. Wählen Sie die gewünschte Maßeinheit;



Abbildung 2.4.8 – Maßeinheiten

2.4.9 Einstellung



Abbildung 2.4.9 - Seite "Einstellung" für Benutzer

Es ist möglich, die Einstellungen für jeden Benutzer zu konfigurieren und hinzuzufügen:

- 1. Wählen Sie "EINSTELLUNG" > "Einstellung";
- 2. Wählen Sie die Einstellung aus, die geändert werden soll, und tippen Sie auf den Pfeil, um sie zu ändern

2.4.10 Fernbedienung

Im Menü "Fernbedienung" können Sie die mitgelieferte Fernbedienung konfigurieren.

- Wählen Sie "EINSTELLUNGEN" > "Fernbedienung".



Abbildung 2.4.10.a – Seite für die Einstellung der Fernbedienung

Mit der Fernbedienung können Sie schnell auf die Hauptfunktionen zugreifen, z. B. das Hauptmenü öffnen, Jobs starten oder anhalten, das ILB-Lenkungssystem aktivieren oder ausschalten, eine Markierung auf der Karte setzen (bei Hindernissen, an bestimmten Punkten usw.).

Um die Fernbedienung zu verbinden, vergewissern Sie sich, dass sie sich in einem Umkreis von wenigen Metern vom G7 befindet, und legen Sie die Batterien in das Batteriefach ein. Gehen Sie danach wie folgt vor:

- 1. Wählen Sie "EINSTELLUNG" > Fernbedienung;
- 2. Wählen Sie "EMPFÄNGER FÜR FERNBEDIENUNG" und drücken Sie "AN", um ihn einzuschalten;
- 3. Wählen Sie "PIN" und geben Sie den PIN-Code ein, der auf der Rückseite Ihrer Fernbedienung angegeben ist.



Abbildung 2.4.10.b – Fernbedienung

4. Drücken Sie die mittlere Taste (Navigationspfeil) Ihrer Fernbedienung, um das Display mit der Fernbedienung zu verbinden. Wählen Sie nach dem Herstellen der Verbindung "FERNSTEUERUNG INFO", um den Verbindungsstatus, den Batteriestatus und die Firmware-Version zu überprüfen. Die Funktionen der Fernbedienungstasten können nur auf der Seite für die Jobs verwendet werden.



1	Menü Drücken Sie diese Taste, um das Hauptmenü zu öffnen.	2	Zurück Drücken Sie diese Taste, um zur vorherigen Seite zurückzukehren
3	Ansicht ändern Wenn die Kamera verbunden ist, wird die Kameraansicht geöffnet.	4	Markierung Drücken Sie diese Taste, um ein Hindernis auf der Karte zu markieren.

5	Start/Stop Drücken Sie diese Taste, um die Einfärbung der bearbeiteten Fläche auf der Karte zu starten/ stoppen.	6	Setting Drücken Sie darauf, um die Seite "Einrichten" zu öffnen.
7	Rad zum Vergrößern/ Verkleinern Mit dem seitlichen Rad können Sie die Karte vergrößern oder verkleinern.	8	Verschiebungssteuerung Ermöglicht das Verschieben der Linie, indem Sie die Fernbedienung nach rechts oder links bewegen



2.4.11 Drahtlose Verbindung (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal)

Das G7 kann drahtlos betrieben und mit einem WLAN-Hotspot verbunden werden. Die Konfiguration eines WLAN-Netzwerks ist über das dafür vorgesehene Menü möglich.

- 1. Wählen Sie "EINSTELLUNG" > "WLAN";
- 2. Wählen Sie "AN", um nach verfügbaren Netzwerken zu suchen;
- 3. Wählen Sie das Netzwerk aus, auf das Sie zugreifen möchten;
- 4. Wählen Sie "Password", um den PIN-Code einzugeben;
- 5. Warten Sie einen Moment und bestätigen Sie die Verbindung. Tippen Sie auf den Namen des auszuwählenden Netzwerks
- 6. Wählen Sie "LÖSCHEN", um die automatische WLAN-Verbindung auszuschalten.



Abbildung 2.4.11 – Seite "WLAN-Einstellung"

2.4.12 Fernbedienung verbunden (für G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal)

Installieren Sie die App "Mirror Control", um das G7 mit Ihrem Smartphone oder Tablet zu steuern. Mit dieser App können Sie das Display Ihres Android- oder Apple-Geräts so verwenden, als wäre es ein G7-Display.



Abbildung 2.4.12 - Seite "Einstellung von Mirror Control"

Es ist nur dann möglich, das G7 über ein WLAN-Netzwerk mit einem Smartphone oder Tablet zu verbinden, wenn das G7 und das Smartphone oder Tablet mit demselben Router verbunden sind.

1. Wählen Sie "EINSTELLUNG" > "Fernbedienung verbunden" > Mirror Control > AN;

2.4.13 Allgemeine Einstellungen

Diese Seite enthält die allgemeinen Funktionen des Geräts. Insbesondere:

- Automatischer Update Check, wenn das Gerät mit einem WLAN-Netzwerk verbunden ist, wird automatisch nach verfügbaren Updates gesucht; Suche nach Updates, Sie können die Suche nach Updates erzwingen, indem Sie auf "Suche nach Updates" tippen;
- Fabrikeinstellungen, Einstellungen wiederherstellen, indem alle Benutzerdaten gelöscht werden;
- Demo Mode, ermöglicht eine Demonstration des Systems während der Arbeit auf dem Feld;
- Debug Datei ermöglicht den Export von Debug-Daten für erweiterte Unterstützung.



Abbildung 2.4.13 - Seite "Allgemeine Einstellungen".

2.4.14 Systeminformationen

	SYSTEM INFO		
	Software	v4.3.0R [20/12/2023]	Copyrights
\sim	Kernel	v1.40.0R [19/01/2024]	
	Boot ES	VI.29.2R [19/01/2024]	GNSS
		V1.75.0K [19/01/2024]	Firmware
		1015 CE4P0104 209T1002E	wird geladen
	Model ID	67	
67	OEM ID	3	
		v1 12 1	
	VT: aktiv [unbegrenzt]	V1.13.1	
	TC: aktiv [unbegrenzt]		
Ĭ			
_			

Abbildung 2.4.14 - Seite "Systeminfo"

Diese Seite fasst alle Informationen über das Gerät zusammen. Auf der rechten Seite der Seite befinden sich vier Buttons.

Bei WLAN-Modellen können Sie automatisch nach Software-Updates suchen, indem Sie auf den Button "Nach Updates suchen" tippen.

Um nach Updates zu suchen, müssen Sie das Gerät mit einem WLAN-Netzwerk verbinden (siehe Abschnitt 2.4.11).

- Wählen Sie "EINSTELLUNG" > "System Info"

2.4.15 Menü "VIRTUAL TERMINAL"

Wenn die Virtual Terminal-Funktionalität aktiv ist, können Sie auf das VIRTUAL TERMINAL zugreifen: eine Anzeige des Menüs und der Funktionalität der mit dem Gerät verbundenen ISOBUS-Geräte. Der Virtual Terminal-Bildschirm besteht aus zwei Teilen.

Beim G7 Terminal wird das Virtual Terminal (VT) beim Einschalten automatisch angezeigt. Das Gerät ist bereits aktiv und kann das ISOBUS-Gerät anzeigen und mit ihm interagieren.

Km/h
M/h
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M
M<

Im Falle des G7-Terminals sieht die Anzeige wie folgt aus:

Abbildung 2.4.15.a – Virtual Terminal auf dem G7-Terminal

Bei allen anderen G7-Geräten ist der Virtual Terminal-Bildschirm jedoch in zwei Teile unterteilt:

- Auf der linken Seite der Navigation wird eine Teilanzeige mit den wichtigsten Informationen angezeigt: die Linie, die Abschnitte und der Fehler auf der Linie. Durch Tippen auf die Navigationsfläche können Sie zur vollständigen Anzeige des Arbeitsmenüs zurückkehren;
- Die rechte Seite zeigt das Virtual Terminal mit den zugehörigen Buttons an. Wenn im ISOBUS-Netzwerk des Traktors mehrere Virtual Terminals angeschlossen sind, wird im unteren Teil ein Symbol für jedes einzelne Virtual Terminal angezeigt. Durch Tippen auf das einzelne Symbol können Sie auf die verschiedenen Virtual Terminals zugreifen. Durch Tippen auf das Zahnradsymbol unten rechts können Sie schließlich auf die ISOBUS-Einstellungen des G7 Farmnavigators (nicht der Ausrüstung) zugreifen.



Abbildung 2.4.15.b – Aufgeteilter VT-Bildschirm

2.5 Menü "MyFarmnavigator"

Über das Menü "MyFarmnavigator" können Sie auf die Verbindungs- und Datenaustauschfunktionen zwischen dem Gerät und dem MyFarmnavigator-Portal zugreifen.





Um darauf zugreifen zu können, müssen Sie:

- 1. sicherstellen, dass das Gerät mit einem WLAN-Netzwerk verbunden ist; und
- 2. ein MyFarmnavigator-Konto haben (zur Registrierung: myfarmnavigator.com).
- 3. Tippen Sie auf "VERBINDEN";
- 4. Geben Sie E-Mail und Password ein und tippen Sie dann auf "VERBINDEN".



Abbildung 2.5.b – Mit MyFarmnavigator verbinden

An dieser Stelle verbindet sich das Gerät mit dem Portal und synchronisiert die auf dem Gerät gespeicherten Informationen mit dem MyFarmnavigator-Portal. Umgekehrt ist es möglich, vom Portal aus Informationen an das Gerät zu senden. Wenn die Verbindung mit dem Portal aktiv ist, wird das MyFarmnavigator-Symbol auf der Arbeitsseite angezeigt.



Abbildung 2.5.c – MyFarmnavigator-Symbol während der Verbindung mit der Cloud

3. Jobseite

Auf der Jobseite werden alle Informationen und Funktionen angezeigt, die während Ihrer Arbeitstätigkeit benötigt werden.



Abbildung 3. – Job-Startseite

3.1 Informationen zum aktuellen Job

3.1.1 Jobname

Job- und Anbaugerätnamen erscheinen in der oberen linken Ecke der Seite. Tippen Sie auf das "i", um direkt auf detaillierte Informationen zu Ihrem Job zuzugreifen.

Diserbo 16.02.19_09:10:41 Botte diserbo	Datei- und Anbaugerätenamen-Beschreibung
--	--

Tabelle 3.1.1 – Jobname

3.1.2 Verbundene Geräte

In der oberen rechten Ecke des Bildschirms befinden sich die Symbole, die den Typ der mit dem G7 verbundenen Geräte kennzeichnen.

⊕ ≡	Mit dem G7 verbundene Geräte
	Verbundene und funktionierende Fernbedienung

(Verbundenes und funktionierendes WLAN
••••	Externes Gerät eines Drittanbieters verbunden und für die automatische Teilbreitenschaltung aktiviert
Ð	ILB-Lenkungssystem angeschlossen und für die Lenkradsteuerung aktiviert
	Sat. Empfänger mit aktivem Bodenausgleich. Die Position wird entsprechend der Neigung korrigiert

Tabelle 3.1.2 – Verbundene Geräte

3.1.3 Antennengenauigkeit und Empfang

In der unteren linken Ecke der Seite kann man den Empfangs- und Genauigkeitsstatus der an das G7 angeschlossenen Antenne ablesen.

RTK FX 📥	Beschreibung des Antennenempfangsstatus und der Signalqualität
----------	--

Abbildung 3.1.3 – Antennenempfang und Genauigkeitsstatus

Es gibt verschiedene Genauigkeitsgrade der Antenne

RTK FX	Zentimetergenauigkeit, höchstmögliche Präzision.		
RTK FT	Dezimetergenauigkeit, sehr hohe Präzision. Nicht geeignet für Arbeiten, die eine Genauigkeit von 1-2 Zentimetern erfordern.		
DGPS	Submeter-Genauigkeit, mittleres Genauigkeitsniveau, perfekt für die Mehrheit der Jobs. Es umfasst die Korrektur durch geostationäre Satelliten SBAS (EGNOS, WAAS, etc.).		
3D/SPS	Geringe Genauigkeit, nicht für jede Art von Jobs geeignet.		
NO GPS	Kein GPS-Signal, die Antenne ist nicht verbunden oder das Gerät befindet sich an einem Ort, an dem das Signal nicht empfangen werden kann (innerhalb eines Gebäudes).		

Tabelle 3.1.3 – Antennengenauigkeitsstufe

Wenn das Antennensymbol (Abbildung 3.1.3.a) in allen seinen Teilen grün ist, sind die Empfangsbedingungen perfekt. Warten Sie andernfalls einige Minuten, reinigen Sie die Antenne und entfernen Sie das Gerät von Hindernissen aus Metall oder dichter Vegetation.

3.1.4 Zoomstufe und Kompass

In der unteren rechten Ecke des Bildschirms sehen Sie sowohl die Zoomstufe als auch den Kompass, der die Richtung des Traktors anzeigt.



Der Kompass ist entsprechend der Fahrtrichtung des Traktors ausgerichtet. Die schwarze Spitze des Kompasses zeigt den Norden an. Die Maßstabsleiste gibt die auf die Karte angewendete

Tabelle 3.1.4 – Zoom und Kompass

3.1.5 Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung

Am unteren Bildschirmrand werden alle Informationen zu Entfernung, Geschwindigkeit, bearbeiteter Fläche und Gesamtfläche angezeigt



Tabelle 3.1.5 – Fläche, Geschwindigkeit, Entfernung

Die angezeigten Informationen können abweichen, wenn das G7 mit Geräten von Drittanbietern verbunden ist. Setzen Sie Ihren Finger auf das Symbol für den Flächenwert (zweites Feld von links), um ein Auswahlmenü zu öffnen und die angezeigten Informationen zu ändern.

3.2 Betriebsfunktionen während des Jobs

3.2.1 Start/Stop

Die Funktion START/STOP ermöglicht es Ihnen, eine bearbeiteten Fläche zu zeichnen bzw. das Zeichnen zu beenden.

- Durch Tippen auf "START" wird eine grün eingefärbte Fläche in der Breite des Anbaugeräts in die bearbeitete Fläche eingezeichnet und gezählt;
- Wenn Sie auf "STOP" tippen, wird die Einfärbung unterbrochen und die Zählung der Fläche gestoppt.

ACHTUNG: Die START/STOP-Funktion kann auch bei Betankungspausen während des Betriebs verwendet werden.

∢	START Tippen Sie auf dieses Symbol, um mit der Arbeit und der Einfärbung des bearbeiteten Fläche zu beginnen.
	STOP Tippen Sie auf dieses Symbol, um die Einfärbung der Fläche zu unterbrechen.

Tabelle 3.2.1 - Start-/Stop-Funktionen

3.2.2 A-B-Linien

Wenn Sie einen neuen Job starten, tippen Sie auf A-B, um auf verschiedene Arten von Navigationslinien zuzugreifen. Im Einzelnen:

	A-B Parallel-Linien Tippen Sie auf dieses Symbol, um mit A-B Parallel-Linien zu arbeiten. Sobald Sie auf das Symbol tippen, wird Punkt A gespeichert. Fahren Sie einige Meter geradeaus, um Punkt B zu speichern;
	A-B Kontur-Navigationslinien Tippen Sie auf dieses Symbol, um mit A-B Kontur-Navigationslinien zu arbeiten. Sobald Sie auf das Symbol tippen, wird Punkt Agespeichert. Fahren Sie einige Meter geradeaus, um Punkt B zu speichern. Es ist wichtig, den "Minimalen Wenderadius" auf der Seite mit den Einstellungen für das Anbaugerät richtig einzustellen.
	Pivot-Navigationslinien Tippen Sie auf dieses Symbol, um mit Pivot-Navigationslinien zu arbeiten.
	A-B Adaptive Kontur Tippen Sie auf dieses Symbol, um mit der adaptiven A-B Kontur zu arbeiten. Sobald Sie auf das Symbol tippen, wird Punkt A gespeichert. Fahren Sie einige Meter geradeaus, um Punkt B zu speichern; Bei diesem Typ von Navigationslinien wird die zuletzt gezeichnete Spur kopiert. Am Ende des Feldes wird immer eine 180-Grad-Wendung vorgenommen.
1	Punkt A + Richtung Tippen Sie auf das Symbol, um Punkt A zu speichern. Am Ende wird die Richtung des Traktors angezeigt und kann bestätigt oder bearbeitet werden.
	A-B-Linienliste Dieses Symbol ist aktiv, wenn das Feld ausgewählt ist und wenn diesem Feld bereits A-B-Navigationslinien zugeordnet sind.

Tabelle 3.2.2 – A-B Linientypen



Abbildung 3.2.2.a – A-B-Navigationslinien

Sobald die A-B-Linien festgelegt und erstellt sind, zeigt das Symbol den Typ der Navigationslinien an, die derzeit während Ihres Jobs aktiv ist.



Tabelle 3.2.2.b – Symbol mit A-B-Navigationslinientyp

Tippen Sie während des Jobs auf das A-B-Symbol, um auf zusätzliche Funktionen zum Löschen, Ändern oder Verschieben von A-B-Linien zuzugreifen.



Abbildung 3.2.2.b – Bedienfunktionen während des Jobs

Nachfolgend finden Sie eine Liste aller verfügbaren Funktionen:

N3	Magnet Verschieben der A-B-Linien entsprechend der Antennenposition.
	Straßen Verschieben Sie die A-B-Navigationslinien einige Meter von der Antennenposition weg. Die maximal zulässige Verschiebung entspricht der Hälfte der Breite des Anbaugeräts.
\geq	Verschiebung aufheben Verschiebung löschen und auf ursprüngliche A-B-Navigationslinien zurücksetzen.
	Liste mit A-B-Navigationslinien Wenn aktiv, zeigt es die Liste der A-B-Navigationslinien an, die im Feld gespeichert und verwendet werden.
A B	Delete A-B lines Mit dieser Funktion können Sie die im Feld erstellte A-B-Navigationslinien löschen. Die bereits bearbeitete und grün markierte Fläche wird nicht gelöscht.

Tabelle 3.2.2.c – Im Menü "A-B" verfügbare Funktionen

3.2.3 Feld

Um ein Feld anzulegen, gehen Sie entlang des äußeren Feldrands und aktivieren Sie den Feldregistrierungsmodus.

Der Begriff Feld bezieht sich auf den physikalischen Umfang des Feldes. Mit der Funktion "FELD" können Sie die Position des Feldes speichern. Es ist möglich, die Aktivitäten auch während der Vermessung der Feldgrenzen fortzusetzen. Es ist wichtig dabei zu berücksichtigen, dass das G7 die Position der Feldbegrenzungen entsprechend der Breite des gewählten Anbaugeräts berechnet

- Fahren Sie zum Rand des Feldes;
- Wählen Sie "START", wenn Sie die Fläche während der Registrierung der Feldgrenzen bearbeiten;
- Wählen Sie "FELD" und bewegen Sie sich entlang der Feldgrenzen;



Abbildung 3.2.3.a – Anlegen eines neuen Feldes

- Tippen Sie erneut auf "FELD", wenn Sie sich in der Nähe des Anfangspunkts befinden, um die Aufzeichnung abzuschließen.



Abbildung 3.2.3.b – Schließen des Feldumfangs

- Das Feld erhält denselben Namen, der auf der Seite "Neuen Job erstellen" vergeben wurde. Tippen Sie auf "HINZUFÜGEN", wenn Sie Änderungen vornehmen möchten;



Abbildung 3.2.3.c – Änderung des Feldnamens

- Die Feldbegrenzungen werden nun in den Speicher übernommen.

ACHTUNG: Eine Wiederaufnahme des Feldes im folgenden Jahr mit dem gleichen Umfang ist nur mit RTK Instrumenten möglich.

Sobald das Feld angelegt ist, sind weitere Funktionen möglich, um die Feldgrenzen anzuzeigen, zu bearbeiten oder zu löschen. Tippen Sie auf "FELD", um auf diese Funktionen zuzugreifen:

	Feldregistrierung hinzufügen/fortsetzen Ermöglicht das Ändern bereits angelegter Feldgrenzen durch Hinzufügen oder Ändern einzelner Abschnitte.	
ad	Feldansicht aktivieren/ausschalten Tippen Sie auf dieses Symbol, um die Konturansicht des Feldes auf der Karte zu aktivieren oder zu auszuschalten	
×	Feldgrenzen löschen Feldkontur löschen.	
Tabelle 3.2.3 – Feldfunktionen im Detail		

3.2.4 Vorgewende

Diese Funktion ist sehr nützlich, um die Kontur der bearbeiteten Fläche zu bestimmen. Um diese Funktion zu verwenden, muss zunächst ein Feld angelegt werden.

So aktivieren Sie das Vorgewende

- 1. Wählen Sie ein Feld aus der Liste aus und erstellen Sie einen neuen Job;
- 2. Fahren Sie zum Rand des Feldes;

 Wählen Sie "VORGEWENDE" aus und legen Sie die Breite des Vorgewendes fest, die ein Vielfaches der Breite des Anbaugeräts betragen muss. Auf der Karte wird nun eine Fläche angezeigt, die der des Vorgewendes entspricht.



Abbildung 3.2.4.a – Vorgewende, eine neue Reihe anfangen

- 4. Wählen Sie "VORGEWENDE" aus und legen Sie die Breite des Vorgewendes fest, die ein Vielfaches der Breite des Anbaugeräts betragen muss.
- 5. Auf der Karte wird nun eine Fläche angezeigt, die der des Vorgewendes entspricht.



Abbildung 3.2.4.b – Einstellung der Vorgewende-Breite



Abbildung 3.2.4.c – Vorgewende, Fläche

Das Vorgewende hat verschiedene Funktionen:

- Es ermöglicht die Erfassung der Feldkontur, die bearbeitet werden soll oder bereits bearbeitet wurde;
- Bei automatischer Teilbreitenschaltung wird verhindert, dass das Produkt auf das Vorgewende gesprüht wird;
- Es ermöglicht die Aktivierung des ILB-Lenkungssystems entlang des Vorgewendepfads (Feldkontur).

Tippen Sie auf "VORGEWENDE", um alle diese Funktionen zu aktivieren. Vier verschiedene Symbole werden angezeigt:

Ø	Vorgewende aktiv Ermöglicht das automatische Öffnen von Teilbreiten am Vorgewende. Es zeigt die Spurverfolgung für die ILB Lenkung an.
0	Vorgewende ausgeschaltet Verhindert das automatische Öffnen der Teilbreiten innerhalb des Vorgewendes.



Vorgewende inaktiv

Das Vorgewende wird auf dem Bildschirm angezeigt, die Teilbreiten werden geöffnet und die Spurverfolgung für die ILB Lenkung ist nicht aktiv.



Vorgewende löschen

Ermöglicht das Löschen des Vorgewendes und die Wiederherstellung der ursprünglichen Feldbedingungen.

Table 3.2.4 - Headland specific functions

3.2.5 Hindernisse

Das G7 erlaubt es dem Benutzer die Position eines bestimmten Punktes auf der Karte (z. B. eines Hindernisses) zu speichern und anzuzeigen.

- Beim G7 Plus/G7 iso können Sie diese Funktion nur mit der Fernbedienung aktivieren.
- Das G7 Ezy verfügt dazu über einen eigenen Button im Hauptmenü

So speichern Sie die Position an einem bestimmten Punkt:

- Tippen Sie auf "MARKIERUNG";



Hindernis/Markierung

Hierdurch wird die Position gespeichert und eine Markierung auf der Karte angezeigt.

Tabelle 3.2.5 – Hindernis, wichtiger Punkt

- Auf der Karte wird eine Markierung in der Nähe des ausgewählten Punkts angezeigt.



Abbildung 3.2.5 – Hindernis auf der Karte

3.2.6 ILB-Lenkungssystem (für G7 Plus und G7 Iso)

Das G7 ist mit der ILB Lenkung kompatibel. Verbinden Sie das G7 mit einem externen Gerät, das eine automatische Betätigung des Lenkrads erlaubt und den Traktor auf der Navigationslinie hält.

Auf der Jobseite können Sie mit dem Button "ILB LENKUNG" die automatische Lenkung aktivieren oder wieder ausschalten.

\bigcirc	ILB Lenkung nicht verfügbar Auf dem G7 ist die ILB Lenkung aktiviert, aber das Lenkgerät ist nicht angebaut oder nicht aktiv
\bigcirc	ILB Lenkung aktiv, aber nicht in Gebrauch Tippen Sie auf den roten Button, um die ILB Lenkung zu aktivieren.
\bigcirc	ILB Lenkung aktiv und in Gebrauch Tippen Sie auf den grünen Button, um die ILB Lenkung zu auszuschalten.

Tabelle 3.2.6 – Buttons der ILB Lenkung

Ausführlichere technische Informationen zum ILB-Lenkungssystem finden Sie im Installations- und Wartungshandbuch.

3.2.7 Verschiebung

Auf der Jobseite kann man die Position der A-B-Linien um einige Zentimeter verschieben. Tippen Sie dazu auf "VERSCHIEBUNG".



Verschiebung

Ermöglicht das Ändern der Position der A-B-Linie.

Tabelle 3.2.7.a – Arbeitsseite, Button für die Verschiebung



Abbildung 3.2.7 – Arbeitsseite, Verschieben der A-B-Linien.

Hier können Sie einen Verschiebungsschritt einfügen, die Bewegungsrichtung auswählen oder die Linien an der aktuellen Position des Traktors ausrichten.

○ ○ ◆→	Versch. Schritt einstellen Tippen Sie auf dieses Symbol, um den Verschiebungsschritt in Zentimetern einzustellen, z. B. 5 cm.
	Linie nach links verschieben Tippen Sie auf dieses Symbol, um die Linie sofort um beispielsweise 5 cm nach links zu verschieben (als Verschiebungsschritt zugeordneter Wert).
	Verschieben der Linie nach rechts Tippen Sie auf dieses Symbol, um die Linie sofort um beispielsweise 5 cm nach rechts zu verschieben (dies ist der als Verschiebungsschritt zugeordnete Wert).
	Linien ausrichten Tippen Sie auf dieses Symbol, um die Linie auf die aktuelle Position des Traktors zu bewegen.
×	Bewegung löschen Tippen Sie auf dieses Symbol, um die Ausgangsposition der A-B-Linie wiederherzustellen und alle gespeicherten Bewegungen zu löschen.



Zurück zur vorherigen Seite

Tippen Sie auf dieses Symbol, um das Menü der Verschiebungsseite zu schließen. Das Menü wird nach 5 Sekunden Inaktivität automatisch geschlossen.

Tabelle 3.2.7.b – Einzelheiten zu den Verschiebungsfunktionen

ACHTUNG: Der maximal zulässige Verschiebungsschritt entspricht der Hälfte der Breite des Anbaugeräts.

Dieses Kapitel beschreibt erweiterte Betriebsfunktionen.

4.1 Benutzung des G7 Terminals

Das G7-Terminal wird mit der Lizenz für das Virtual Terminal (VT + AUX-N) geliefert und eignet sich ideal für die Verwendung mit ISOBUS-Geräten.

Dank des flexiblen Lizenzierungssystems können Sie die Navigationslizenz (um alle GPS- und Parallel-Fahrfunktionen zu erhalten) und die Task Kontroller-Lizenz (um die volle ISOBUS-Funktionalität zu erhalten, einschließlich Teilbreitenkontrolle, variable Menge und ISOXML-Applikationskarten-Management) erwerben.

Das G7-Terminal enthält kein Hauptmenü. Tatsächlich wird beim Start, wenn die ISOBUS-Instrumente verbunden sind, der Bildschirm des Virtual Terminal sofort angezeigt, mit dem Sie dann über den Touchscreen interagieren können.



Abbildung 4.1 – Hauptbildschirm im G7-Terminal

Sie können auf das Menü "EINSTELLUNG" zugreifen, indem Sie auf das Zahnradsymbol.

in der oberen linken Ecke tippen. Die Navigation kann auch über das Einstellungsmenü aktiviert werden, bei einer kostenlosen Testversion oder einer Lizenz auf Lebenszeit.

ACHTUNG: Eine gemeinsame Nutzung der GPS-Geschwindigkeit von G7-Terminal und ISOBUS-Gerät ist möglich, wenn ein Sat. Empfänger mit der GPS-Schnittstelle verbunden ist, oder indem Sie das eingebaute GPS des Geräts im Menü "Satelliten" aktivieren.

4.2 Neuen Job starten, Vollmodus

Um einen neuen Job im Vollmodus zu starten, müssen Sie alle Informationen eingeben, die für eine korrekte Registrierung eines neuen Jobs erforderlich sind:

- 1. Wählen Sie "NEUEN JOB STARTEN";
- 2. Tippen Sie in der Zeile "LANDWIRT" auf den grünen Pfeil nach unten und wählen Sie den Namen des Landwirts aus;
- Tippen Sie in der Zeile "FELD" auf den grünen Pfeil nach unten und wählen Sie das Feld aus. Tippen Sie im Falle eines nicht definierten Feldes auf "Neues Erstellen" und befolgen Sie die Anweisungen zum Einfügen eines neuen Namens;
- 4. Tippen Sie in der Zeile "ANBAUGERÄT" auf den grünen Pfeil nach unten und wählen Sie den Namen des Anbaugeräts aus;
- 5. Tippen Sie in der Zeile "FAHRER" auf den grünen Pfeil nach unten und wählen Sie den Namen des Fahrers aus;
- Tippen Sie in der Zeile "PRODUKTE" auf den grünen Pfeil nach unten und wählen Sie den Namen des Produkts aus. Es ist möglich, mehr als nur ein Produkt für jeden einzelnen Job auszuwählen;
- 7. Wählen Sie "OK", um zur Arbeitsseite zu gelangen;
- 8. Tippen Sie auf das "i" in der oberen linken Ecke des Displays, um den Jobnamen hinzuzufügen:
 - 1. Tippen Sie auf das Stiftsymbol, um den Text zu ändern;;
 - 2. Wählen Sie "OK";
 - 3. Tippen Sie auf den grünen Pfeil nach unten, um zur vorherigen Seite zurückzukehren.
 - 4. Tippen Sie auf "A-B", um den Job zu starten.

4.3 Feld anlegen und Erstellung neuer A-B-Navigationslinien

Bei der Erfassung des Feldes ist es möglich, A-B-Navigationsrichtlinien zu erstellen, um die Fläche innerhalb der Feldgrenzen zu bearbeiten. Dieses Verfahren ist bei der erstmaligen Erfassung des Feldes zu verwenden.

Auf diese Weise wird eine A-B-Linie in Verbindung mit der Durchfahrt des Traktors auf dieser Seite des Feldes erstellt, wodurch unnötige Überlappungen vermieden werden.

- 1. Erstellen Sie einen neuen Job, vorzugsweise im Vollmodus.
- 2. Fahren Sie zum Rand des Feldes

ACHTUNG: es wird empfohlen, den Namen des Jobs zu ändern. Tippen Sie dazu auf "i" in der oberen linken Ecke des Displays.

- 3. Tippen Sie auf "START", wenn die Fläche während der Aufzeichnung der Grenzen bearbeitet werden muss;
- 4. Tippen Sie auf "FELD" und bewegen Sie sich entlang der Begrenzungen des Feldes;
- 5. Tippen Sie in der Jobseite auf "A-B";
- 6. Wählen Sie den Linientyp;
- 7. Fahren Sie einige Meter geradeaus, um Punkt B zu speichern;
- 8. Tippen Sie auf B und fahren Sie geradeaus fort, um die Kontur zu schließen;
- 9. Tippen Sie erneut auf "FELD", wenn Sie sich in der Nähe des Anfangspunkts befinden, um die Registrierung abzuschließen.
- 10.Das Feld erhält denselben Namen, der auf der Seite "Neuer Job" vergeben wurde. Tippen Sie auf "HINZUFÜGEN", wenn Sie Änderungen vornehmen möchten;
- 11. Die Feldbegrenzungen werden nun in den Speicher übernommen.
- 12.Es ist möglich, innerhalb des Umfangs entlang der definierten A-B-Linien zu arbeiten.

	Joв <i>Implement</i> 3_20	0.05.25_08:24:06	Erstellt: 20.05.25 letz. Job: 20.05.25	\odot
	DATEN		VORSCHAU	Weiter
	FELD			
	Undefiniert			Als Neuen
	FLÄCHE	BEARBEITETE FLÄCHE	FORTSCHRITT	Job starten
G7		0.0000		
	ha EAURER	ha		Sichere als
	TAIMEN			KMZ
	Undefiniert			
	ANBAUGERÄT (TYP: U	NDEFINIERT)		
<u> </u>	Implement 3			Löschen

Abbildung 4.3 – Jobnamen ändern

ACHTUNG: Nach einem Jahr ist der Austausch in derselben Position nur mit RTK-Instrumenten möglich.

4.4 Erneutes Arbeiten auf definierten A-B-Linien mit demselben Gerät

Auf diese Weise müssen die A-B-Linien nicht jedes Jahr neu angelegt werden. Zum Beispiel, wenn Sie jedes Jahr dasselbe Feld mit derselben Drillmaschine säen müssen.

ACHTUNG: Diese Funktion ist nur mit RTK-Instrumenten verfügbar.

Mit G7 können Sie einen vorherigen Job neu laden und erneut bearbeiten, indem Sie die während der vorherigen Aktivität verwendeten A-B-Linien abrufen.

- 1. Tippen Sie auf "DATENBANK";
- 2. Tippen Sie auf "FELD";
- 3. Wählen Sie den Namen des Landwirts;
- 4. Feldnamen auswählen;
- 5. Scrollen Sie zur Zeile "JOB" und tippen Sie auf den grünen Pfeil nach unten;
- 6. Wählen Sie den Job aus, den Sie abrufen möchten;
- 7. Wählen Sie "Als neu starten", um die während der vorherigen Aktivität

Gespeicherten A-B-Linien abzurufen. Insbesondere gibt es zwei Funktionen:

Continue	Weiter Der Auftrag wird neu geladen und die Färbung der bearbeiteten Fläche bleibt erhalten.
Restart as new	Als Neuen Job starten Diese Funktion bietet Ihnen zwei Möglichkeiten: - von einem bestehenden Job aus starten; oder - einen neuen Job erstellen. Wir empfehlen, den Jobnamen zu ändern, indem Sie auf das "i" in der linken oberen Ecke des Bildschirms tippen.





Abbildung 4.4 – Funktion "Als Neuen Job starten "

4.5 Arbeiten auf vordefinierten A-B-Linien, aber mit einem anderen

Anbaugerät

Dieses Verfahren ist nützlich, um zu vermeiden, dass die A-B-Linien jedes Jahr neu bestimmt werden müssen. Wenn Sie beispielsweise während der Pflanzsaison A-B-Navigationslinien festgelegt haben und diese für Ihre Behandlungen im nächsten Jahr abrufen müssen. Dabei wird wie folgt vorgegangen:

- 1. Tippen Sie auf "NEUEN JOB STARTEN";
- 2. Wählen Sie den "LANDWIRT";
- Wählen Sie das "FELD". Es ist wichtig, den Namen des Feldes auszuwählen, das während der vorherigen Aktivität verwendet wurde, um die in diesem Feld verwendeten A-B-Linien abzurufen.

	0 LANDWIRTE, 5 UNBEKANNTE FELDER	N.C.		
	👃 🏞 Entfernung 📕 🚟 Datun	n î 🔁	Name	
	Feldname	Fläche	Umfang	Neues
	FELD-0 Jobs: 0	1.4231 ha	0.50 km	
67	Apple-field Jobs: 0	0.1579 _{ha}	0.18 km	
	Fedl-9809 Jobs: 0	1.5102 ha	0.52 km	Speichern
1	Feld-0903 Jobs: 0	4.6781 ha	1.08 km	Alles löschen

Abbildung 4.5 - Feldseite "Auswahl"

- 4. Wählen Sie das "ANBAUGERÄT" (es muss sich von dem im vorherigen Job verwendeten Anbaugerät unterscheiden);
- 5. Wählen Sie den "FAHRER";
- 6. Wählen Sie das "PRODUKT";
- 7. Tippen Sie auf "OK", um die Erstellung eines neuen Jobs zu bestätigen.

Der letzte Job wird neu geladen und die Breite der A-B-Linien wird entsprechend der Breite des neuen

Anbaugeräts berechnet. Es ist notwendig, den Traktor in dieselbe Position wie beim letzten Jobzu bringen, indem Sie wie folgt vorgehen:

- 1. Tippen Sie auf "A-B";
- 2. Tippen Sie auf das Symbol "Magnet". Die erste Zeile wird in die tatsächliche Position des Anbaugeräts verschoben;
- 3. Wiederholen Sie den Vorgang bei einer fehlerhaften Positionierung;
- 4. Wählen Sie "START";
- 5. Fahren Sie mit der Aktivität fort.

4.6 Erstellen von mehr als einer A-B Linie während desselben Jobs

ACHTUNG: Diese Funktion kann nur verwendet werden, wenn das Feld eingerichtet ist.

Mit dem G7 können Sie mehr als eine A-B-Linie speichern und für spätere Aktivitäten abrufen. Um mehr als eine A-B Linie innerhalb des Feldes zu speichern, gehen Sie wie folgt vor:

- 1. Erstellen Sie einen neuen Job, wählen Sie ein Feld aus der Liste aus oder erstellen Sie ein neues Feld;
- 2. Starten Sie den Job und bestimmen Sie eine A-B Linie (z. B. A-B Parallel-Navigationslinien);
- Tippen Sie erneut auf "A-B", wenn Sie eine weitere A-B Linie erstellen müssen (z. B. adaptive Navigationslinien);
- 4. Tippen Sie auf das mit einem roten X gekennzeichnete Symbol "A-B", um die Linien aus dem Display zu löschen;
- 5. Tippen Sie auf "JA". Die Linie wird nur aus der Anzeige gelöscht, aber sie ist im Speicher noch vorhanden;
- 6. Fahren Sie den Traktor in die neue Arbeitsrichtung, innerhalb desselben Feldes und desselben Jobs;
- 7. Tippen Sie auf das Symbol "A-B" und wählen Sie den zu bestimmenden Linientyp aus (z. B. Kontur-Navigationslinien);
- 8. Fahren Sie zu Punkt B;
- 9. Damit wurde nun eine zweite A-B-Linie erstellt.

4.7 Ändern der A-B Linien während des gleichen Jobs

ACHTUNG: Diese Funktion kann nur verwendet werden, wenn das Feld eingerichtet ist.

- Wenn Sie während Ihrer Tätigkeit die A-B-Linien ändern müssen, gehen Sie wie folgt vor:
 - 1. Tippen Sie auf "A-B";
 - 2. Tippen Sie auf das Symbol A-B-Liste.



Abbildung 4.7.a – Änderung der A-B-Linie während eines Jobs



Tabelle 4.7 - A-B-Listen-Symbol

3. Wählen Sie den A-B-Linientyp aus, den Sie anzeigen möchten;



Abbildung 4.7.b – Liste der in einem Feld verwendeten A-B-Linien

4. Löschen Sie die A-B-Linie, tippen Sie auf "JA". Die Linie wird nur aus der Anzeige gelöscht, aber sie ist im Speicher noch vorhanden;



Abbildung 4.7.c – Beispiel für einen Job mit mehr als einer gespeicherten A-B Linie

4.8 Verschieben der Linie an einen bestimmten Punkt, "Magnet"-Funktion

Die "Magnet"-Funktion kann für folgende Zwecke verwendet werden:

- Um ein Hindernis (Wassergraben, Abfluss, Straße) zu umgehen und zu einem neuen Feldabschnitt zu gelangen, ohne eine neue A-B-Linie zu erstellen;
- Um die Linie an Ihrer aktuellen Position zu lokalisieren und dabei die A-B-Richtung beizubehalten;
- A-B-Linien mit einem Anbaugerät mit anderer Breite wiederverwenden: Positionieren Sie das Anbaugerät am Startpunkt und verwenden Sie die "Magnet"-Funktion, um den Ursprung der A-B-Linien auf diesen Punkt zu verschieben.

So verwenden Sie die "Magnet"-Funktion:

- 1. Tippen Sie auf "A-B";
- 2. Tippen Sie auf "Magnet";



Magnet

Verschieben der A-B-Linien entsprechend der Antennenposition.

Tabelle 4.8 – "Magnet"-Funktion

3. Die A-B-Linien werden an die genaue Position des Traktors verschoben.

4.9 Verschieben der A-B-Linie nach einem genauen Wert, Straßen"-Funktion

Mit der Funktion "Straße" können Sie die A-B-Linie in einem präzisen metrischen Abstand verschieben.

Die Neupositionierung der A-B-Linien beginnt an der aktuellen Position des Traktors.

Diese Funktion ist unerlässlich, wenn Sie:

- einen genauen Abstand zwischen einer A-B-Linie und der anderen einhalten müssen;
- "Straßen" in der Aussaatfläche anlegen müssen, die normalerweise für die Bewässerung genutzt werden;
- die Parzelle in genaue Abschnitte aufteilen müssen.

So verwenden Sie die Funktion "Straßen":

- 1. Tippen Sie auf "A-B";
- 2. Tippen Sie auf das Symbol "Straße";



Straßen

Verschieben Sie die A-B-Linien einige Meter von der Antennenposition weg. Die maximal zulässige Bewegung entspricht der halben Breite des Anbaugeräts.

Tabelle 4.9 – Funktionen "Streets"

3. Stellen Sie den metrischen Abstand ein, um den die Reihe verschoben werden soll.

ACHTUNG: Der Abstand wird von der Antennenposition aus berechnet (die der Position des Traktors entspricht).

4. Bestätigen Sie, um die Bewegung auszuführen.

4.10 Verbinden eines externen Geräts zur Steuerung von Teilbreiten

Das G7 ermöglicht es Ihnen, es mit externen Geräten von Drittanbietern zu verbinden, um eine automatische Teilbreitenschaltung zu erzielen.

Diese Funktion kann mit Anbaugeräten wie den folgenden verwendet werden:

- Unkrautvernichter
- Düngerstreuer
- Drillmaschinen

Im Anhang finden Sie eine Liste aller unterstützten Geräte.

Die korrekte Konfiguration wird wie folgt durchgeführt:

- 1. Verbinden Sie das externe Gerät über die serielle 9-polige Schnittstelle, die mit "KONTROLLER" gekennzeichnet ist, mit der Halterung des G7;
- 2. Schalten Sie sowohl das G7 als auch das externe Gerät ein. Alle anderen Einstellungen, die das externe Gerät betreffen sind nicht Teil dieses Handbuchs:
- 3. Wählen Sie "DATENBANK" > "ANBAUGERÄTE":
- 4. Erstellen Sie ein neues Anbaugerät;



Abbildung 4.10.a - Seite "Neues Anbaugerät"



Abbildung 4.10.b – Seite zur Auswahl des Typs des externen Anbaugeräts

- 5. Wählen Sie aus, welcher Typ der externen Steuerung mit dem G7 verbunden ist;
- 6. Scrollen Sie durch die Liste und wählen Sie das verbundene Gerät aus;



Abbildung 4.10.c – Externer Gerätetyp

7. Warten Sie auf eine Verbindung zwischen dem G7 und dem Gerät;



Abbildung 4.10.d – Verbindung zwischen G7 und dem externen Gerät

8. Stellen Sie die Arbeitsbreite in Teilbreiten unterteilt ein;



Abbildung 4.10.e – Einstellung der Teilbreite: Düse pro Teilbreite

9. Es ist möglich, die Breite des Spritzgestänges entweder für die Anzahl der Düsen pro Teilstück oder für die gesamte Teilbreite einzustellen;



Abbildung 4.10.f – Konfiguration der Teilbreiten: Teilbreiten Breite

10. Geben Sie die Anzahl der Gestänge Teilbreiten ein;



Abbildung 4.10.g. – Einstellung der Anzahl der Teilbreiten

11. Geben Sie die individuelle Breite jeder Teilbreite ein. Überprüfen Sie die Arbeitsbreite, um Fehler zu vermeiden;



Abbildung 4.10.h – Einstellung der einzelnen Teilbreiten Breite

Nachfolgend ein Beispiel für ein 18 Meter Gestänge mit 5 Teilbreiten;

Mit dem G7 können Sie einen Zeitwert eingeben, um das Öffnen und Schließen der Teilbreite vorzuverlegen und so den Befehl, der an das externe Gerät gesendet werden muss, vorwegzunehmen. Dieser in Sekunden ausgedrückte Wert entspricht der Zeit, die das Gerät benötigt, um das Öffnen der Teilbreiten und die tatsächliche Freigabe des Produkts aus den Düsen zu veranlassen.



Abbildung 4.10.i – Beispiel eines 18 Meter langen Gestänges mit 5 Teilbreiten



Abbildung 4.10.j – Einstellung der Öffnungs- und Schließverzögerungen der Teilbreite

Es gibt noch weitere Einstellungen, unter anderem die prozentuale Überlappung des Spritzgestänges. Ein Wert von 100 % bedeutet beispielsweise, dass die Teilbreite bei vollständiger Überlappung geschlossen wird. Ein Wert von 50 % bedeutet, dass die Teilbreite geschlossen wird, wenn das Gestänge die Gesamtbreite der Teilbreite um 50 % überlappt.

	Implen	^{ugerät} nent 4				ОК
\sim	U		Ľ	<u> </u>	4	U
	4.00		4.00	2.00	4.00	4.00
٩						
67	Anbauty	/p und V	ersatz		Dreip	unktanbau 🕽
	Job Nar	ne			l	undefiniert 🕽
	Section	overlap	[~
<u> </u>	70	80	90	100		ок

Abbildung 4.10.k – Einstellung der Spritzgestängeüberlappung

	ANBAU GERÄTE		
	📕 🗰 Datum	AZ Name	6666
-	Name	Breite / Teilbreiten	Neues
	Implement 4 Typ: undefiniert	18.00 m	Erstellen
67	Implement 3 Typ: undefiniert		
	Spritze_Kverneland Group, Electronics Division Typ: Sprayers	27.00 m	
1	Samaschine Typ: undefiniert	4.50 m	

Abbildung 4.10.1 – Anbaugeräte mit automatischer Teilbreitenschaltung

Das Anbaugerät ist jetzt eingestellt und wird in der Liste der Anbaugeräte angezeigt. Ein Symbol kennzeichnet das Anbaugerät mit aktiver Teilbreitenschaltung. Auf der Jobseite gibt es Symbole, die den Status der Teilbreiten anzeigen.



Tabelle 4.10.a – Status der Gestänge-Teilbreiten



Abbildung 4.10.m – Status der Gestänge-Teilbreiten

Mit dem G7 können Sie eine Teilbreite manuell steuern, indem Sie auf den Status der Gestänge-Teilbreiten tippen.

Es ist möglich, eine Teilbreite manuell zu steuern und die automatische Teilbreitenschaltung zu erzwingen. Die Manuelle Teilbreiten Schaltung kann so konfiguriert werden, dass sie entweder immer aktiv oder inaktiv ist.



Tabelle 4.10.b - Teilbreitenstatus: automatisch und manuell

4.11 So aktivieren Sie die kostenlose VT- und TC-Demo (G7 Iso,

G7 Terminal, Iso Kit)

- 1. Positionieren Sie das G7 auf der ISOBUS-Halterung;
- 2. Verbinden Sie den Sat. Empfänger mit der ISOBUS-Halterung;
- 3. Wählen Sie auf dem G7: "EINSTELLUNG" > "ISOBUS" und aktivieren Sie die Testphase.

Sobald Ihre kostenlose Testversion endet, können Sie Ihre lebenslange VT- und/oder TC-Lizenz erwerben und aktivieren.

ACHTUNG: Um die Testphase zu aktivieren, müssen Sie über eine gültige GPS-Position oder eine aktive WLAN-Verbindung verfügen

4.12 So verbinden Sie ein ISOBUS-Instrument

Im ISOBUS-Menü ist es möglich, die Interaktion zwischen dem G7 und dem ISOBUS-Instrument zu aktivieren oder zu deaktivieren. Für die korrekte Nutzung dieser Funktion benötigen Sie:

- 1. Das ISOBUS-Anbaugerät muss korrekt verdrahtet und mit dem Traktor verbunden sein;
- 2. Eine Verbindung zwischen dem G7 und dem ISOBUS-Kabel über ein In-Cab Kabel;
- 3. Aktive Lizenz zur Nutzung des Virtual Terminals (kostenlose Testversion oder lebenslange Lizenz).

Durch Aktivieren der ISOBUS-Funktion und Beachten aller oben beschriebenen Punkte beginnt die Kommunikation zwischen dem G7 und dem Anbaugerät. Die erste Verbindung zum neuen Werkzeug, d. h. die erste Verbindung, sieht den Download aller grafischen Objekte (Objekt Pool) vor, die in dem Werkzeug enthalten sind.

4.13 So aktivieren Sie die lebenslange VT- und TC-Lizenz

So aktivieren Sie Ihre lebenslange VT- und TC-Lizenz:

- 1. Wählen Sie: "EINSTELLUNG" > "ISOBUS";
- 2. Wählen Sie "Virtual Terminal" oder "Task Kontroller"
- 3. Folgen Sie den Anweisungen auf dem G7-Display oder laden Sie die Anweisungen herunter auf: https://farm.avmap.it/en/IntelligentAgriculture/G7iso/VTlicense

4.14 So aktivieren Sie die lebenslange Navigationslizenz

(nur für G7 Terminal)

So aktivieren Sie Ihre lebenslange NAVI-Lizenz (nur für G7-Terminal):

- 1. Öffnen Sie die Einstellungs-Seite, indem Sie auf das Zahnradsymbol in der oberen linken Ecke des Displays tippen;
- 2. Wählen Sie: "Navigation aktivieren"; > "Aktivierung starten"
- 3. Folgen Sie den Anweisungen auf dem Display.

4.15 Führen Sie einen Job mit ISOBUS-Geräten, ISOXML-Karte, variabler

Menge und Teilbreitenschaltung durch

Für die Arbeit mit ISOBUS-Geräten, Karten mit variablen Ausbringungsmengen und Teilbreitenschaltung ist es wichtig, dass Sie diese einfachen Schritte befolgen:

- 1. Verbinden Sie das richtige Gerät;
- Wählen Sie eine ISOXML-Aktivität aus der Liste der importierten ISOXML-Dateien aus. Die Aktivität muss zuvor korrekt erstellt werden, indem die Maßeinheiten für die variable Menge in der richtigen Messeinheit für die Drillmaschine eingestellt werden (z. B. kg/ha);
- 3. Wählen Sie das Produkt aus, das normalerweise in der ISOXML-Datei enthalten ist;
- 4. Bestätigen Sie den Start der Arbeit;
- Nun wird der Arbeitsbildschirm geöffnet und die Feldbegrenzung sowie die in der ISOXML-Datei enthaltene Applikationskarte werden angezeigt;
- Beim Überfahren der verschiedenen Flächen der Karte wird zusätzlich zur normalen Teilbreitenschaltung bei Überlappung auch die Ausbringmenge in Richtung der Ausrüstung angepasst. Um die Aktivität zu beenden, drücken Sie im Hauptmenü auf "DEN DERZEITIGEN JOB SCHLIESSEN".

4	Typ des Anbaugerätes					
~		Kein Sektionkontrol				
		Pflanzenschutzspritze	>			
67		Düngerstreuer	>			
		Drillmaschine	>			
		Drillmaschine				
<u> </u>						

Abbildung 4.15 – Arbeitsbildschirm der Applikationskarte

4.16 Mit "Drillmaschine" ein Saatschema für die Felder erstellen

Das G7 ermöglicht Ihnen die Gestaltung und Umsetzung von Pflanzplänen für Weinreben, Obstbäume, Anbau und Installation von Pflanzstangen.

Um diese Funktion zu aktivieren, müssen Sie eine "Drillmaschine" als Anbaugerät verwenden.

- 1. Tippen Sie auf "EINSTELLUNG" > "ANBAUGERÄTE";
- 2. Erstellen Sie ein neues Anbaugerät und fügen Sie den Namen ein;
- 3. Wählen Sie im Menü zur Auswahl des Anbaugeräts "Drillmaschine" aus;



Abbildung 4.16.a – Neues Anbaugerät: Drillmaschine

- 4. Erstellen Sie einen neuen Job und wählen Sie A-B parallele Linien (oder A + Richtung). Punkt A stellt die Position der ersten Pflanze dar;
- Legen Sie den Abstand zwischen den Reihen und Pflanzen fest und tippen Sie zur Bestätigung auf "OK";



Abbildung 4.16.b – Konfigurationsseite für den Abstand zwischen Pflanzen und Reihen

6. Die Position von Punkt A und die Position der ersten Pflanze sind bestimmt;



Abbildung 4.16.c – Anordnung der Feldbepflanzung, Punkt A

7. Fahren Sie mit Punkt B fort und tippen Sie auf "B". Auf diese Weise werden die Linien erstellt und die Position der Pflanzen auf der Linie markiert.



Abbildung 4.16.d – Pflanzenverteilung auf der A-B-Linie

8. Wenn die Position der Antenne mit der Position der Pflanze übereinstimmt, ändert der Kreis seine Farbe von orange zu grün;



Abbildung 4.16.e – Pflanzen, die wie vorgesehen bearbeitet wurden

9. Weitere Informationen werden unten auf der Jobseite angezeigt;

DIST PIANT m +0.10	Entfernung zur Pflanze Diese Informationen ermöglichen es dem Nutzer, die genaue Entfernung zwischen der Antennenposition und der nächsten Pflanze (bei positivem Vorzeichen) oder die Entfernung von den vorherigen Pflanzen (bei negativem Vorzeichen) zu ermitteln.
PIANT LAV	Anzahl der bearbeiteten Pflanzen Der Nutzer kann so feststellen, wie viele Pflanzen seit Beginn der Arbeit tatsächlich bearbeitet wurden.

Tabelle 4.16 – Informationen zur "Drillmaschine"

ACHTUNG: für die Bewegungen des Traktors wird Zubehör von Drittanbietern verfügbar sein, sowohl für die ILB Lenkung als auch für die Automatisierung der Drillmaschine.

5.1 Einen Job herunterladen und im Büro ansehen

Mit dem G7 können Sie einen Job im KMZ-Format herunterladen und auf Ihrem PC anzeigen. ACHTUNG: Um diese Funktion nutzen zu können, muss die Google Earth™-Software auf Ihrem PC installiert sein.

Zum Herunterladen der Datei benötigen Sie einen USB-Stick, ein "USB-Kabel + Video-In" (G7 Ezy, P/N: K2CYFS0600) oder ein "USB-Kabel + Video-In + Ethernet" (G7 Plus, G7 Iso und G7 Terminal, P/N: K2CYFS1000).



Abbildung 5.1.a – USB-Kabel + Video in

- 1. Verbinden Sie das USB-Kabel mit der G7-Halterung;
- 2. Stecken Sie den USB-Stick in den mitgelieferten USB-Kabelverbinder;
- 3. Tippen Sie auf "DATENBANK" > "JOB";

4. Wählen Sie den Job aus, den Sie exportieren möchten.

<u>_</u>	^{јов} <i>Ø</i> Jaten_16.05.25_	09:12:39	Erstellt: 16.05.25 letz. Job: 16.05.25	\mathbf{O}
	DATEN		VORSCHAU	Weiter
	FELD			
-	Field 1			Als Neuen
60		BEARBEITETE FLÄCHE	FORTSCHRITT	Job starten
67	4.1911 _{ha}	1.5098 ha	36%	
	FAHRER		_	Sichere als KMZ
	Undefiniert			
0	ANBAUGERÄT (JATEN)			
<u> </u>	Jatefass		18.00 m	Löschen

Abbildung 5.1.b – Speichern von Daten im KMZ-Format

- 5. Die Datei wird automatisch auf dem USB-Stick gespeichert;
- 6. Verbinden Sie den USB-Stick mit Ihrem PC;
- 7. Geben Sie den Ordner "Export" ein, um auf den gespeicherten Job zuzugreifen;
- 8. Doppelklicken Sie auf den Jobnamen;
- 9. Google Earth™ wird geöffnet (falls zuvor installiert).



Abbildung 5.1.c – Jobansicht mit Google Earth™

Tippen Sie auf "Info", um alle verfügbaren Jobinformationen anzuzeigen.

5.2 Importieren der Feldgrenzen im KMZ-Format

Mit dem G7 können Sie Feldgrenzen im KMZ-Format importieren. Diese Funktion ist nützlich, wenn Sie die Feldregistrierung von ein G7 auf ein anderes verschieben möchten oder wenn die Feldgrenzen in Ihrem Büro mit der Google Heart[™]-Software gezeichnet werden.

Erstellen Sie einen neuen Ordner mit dem Namen "Import" und legen Sie ihn auf dem USB-Stick ab. Kopieren Sie in den Ordner "Import" die KMZ-Dateien, die Sie importieren möchten. Schließen Sie den USB-Stick mit dem mitgelieferten Kabel am G7 an.

- 1. Tippen Sie auf "DATENBANK" > "FELD" > "Import";
- 2. Wählen Sie die Datei aus, die Sie importieren möchten



Abbildung 5.2.a – Zugriffsmenü für den Import von KMZ-Dateien



Abbildung 5.2.b – Auswahl der KMZ-Datei

3. Tippen Sie auf "Import" und warten Sie, bis die Felder importiert wurden;



Abbildung 5.2.c – Felder importieren aus KMZ

4. Im Menü "FELD" gibt es ein Feld für jede importierte KMZ-Datei.



Abbildung 5.2.d – Vorschau eines aus KMZ importierten Feldes

5.3 Importieren einer Karte im SHP-Dateiformat

Erstellen Sie einen neuen Ordner mit dem Namen "Import" und legen Sie ihn auf dem USB-Stick ab. Kopieren Sie in den Ordner "Import" die KMZ-Dateien, die Sie importieren möchten. Verbinden Sie den USB-Stick mit dem mitgelieferten Kabel mit Ihrem G7.

- Tippen Sie auf "DATENBANK" > "FELDER" > "Import";



Abbildung 5.3.a – Menü zum Importieren von SHP-Dateien

- Wählen Sie die Datei aus, die Sie importieren möchten;

4	IMPORT SD-Karte: 5 Dateien	Import
	Name	
	Feld-1205.shp	Alle auswählen
67	Feld-0903.shp	
	Fedl-9809.shp	
1	Apple-field.shp	

Abbildung 5.3.b – Import der SHP-Datei

- Tippen Sie auf "Import" und warten Sie, bis die Feldgrenzen importiert wurden;



Abbildung 5.3.c – SHP-Datei importieren – laufende Arbeiten

- Alle in der SHP-Datei enthaltenen Feldgrenzen sind jetzt im Menü "FELD" sichtbar;

	0 LANDWI	RTE, 6 UNBEKANN	TE FELDER				
	1 🎝	Entfernung		Datum		Name	
\sim	Feldnam	าย			Fläche	Umfang	Neues Fretellen
	Feld-1 _{Jobs: 0}	205			9.7097 ha	1.43 km	
	Feld-0	903			4 6781	1.08	Import
G 7	Jobs: 0				ha	km	
	FELD-	-0			1.4231	0.50	Speichern
	Jobs: 0				ha	km	
1	Fedl-9 Jobs: 0	9809			1.5102 ha	0.52 km	Alles löschen

Abbildung 5.3.d – Liste der aus der SHP-Datei geladenen Felder

- Es ist jetzt möglich, eine Vorschau für jedes Feld anzuzeigen;



Abbildung 5.3.e – Beispiel für ein aus einer SHP-Datei geladenes Feld

5.3.1 Erstellen einer Feldgrenze im SHP-Dateiformat

Es gibt verschiedene Software zum Erstellen von Fledgrenzen und zum Exportieren in das SHP-Dateiformat. Oben sehen Sie ein Beispiel für das Speichern von Feldgrenzen im SHP-Format ausgehend von Google Earth™.



Abbildung 5.3.1.a – Beispiel für ein mit Google Earth™ gezeichnetes Polygon

- 1. Zeichnen Sie ein Polygon in Google Earth™
- 2. Speichern Sie die Datei mit "Ort speichern unter ...".;
- 3. Verwenden Sie eine der verfügbaren Online-Software, um eine KMZ-Datei in ein SHP-Format zu konvertieren (zum Beispiel MyGeodata Cloud);
- 4. Importieren Sie die SHP-Datei in G7 gemäß dem Importverfahren (Abschnitt 5.2).



Abbildung 5.3.1.b – Mit Google Earth™ erstellte SHP-Datei

5.4 Eine Datei im ISOXML-Format importieren

So importieren Sie eine Datei im ISOXML-Format:

- Besorgen Sie sich eine ISOXML-Datei, die aus einem Ordner mit dem Namen "TASKDATA" besteht, der alle Dateien und Karten enthält;
- 2. Bereiten Sie einen USB-Stick vor (USB 2.0, 2-4 GB empfohlen);
- 3. Erstellen Sie einen "Import"-Ordner auf dem USB-Stick;
- Kopieren Sie den Ordner TASKDATA (Sie können ihn umbenennen, z. B. TASKDATA_ TEST) in den Ordner "Import";
- 5. Verbinden Sie den USB-Stick mit dem G7;
- 6. Wählen Sie das Menü "DATENBANK" > "ISOXML TASKS" > "Import";
- Wählen Sie den Ordner "TASKDATA" aus (alle im Importordner enthaltenen "TASKDATA"-Ordner werden angezeigt);
- 8. Warten Sie auf den Import. Zu diesem Zeitpunkt ist der neu importierte "TASKDATA"-Ordner noch nicht aktiv. Tippen Sie auf "Aktivieren", um ihn für die Verarbeitung verfügbar zu machen.

	ISOXML TASK	
	2 raten	
0	Name	Import
	TASKDATA_balladoro_semina	
67	DEFAULT TASKDATA	
<u> </u>		

Abbildung 5.4 - Seite "ISOXML-Dateiimport"

5.5 Exportieren der Aufgabenkarte als ISOXML

So exportieren Sie eine ISOXML-Datei aus dem G7:

- 1. Wählen Sie im Menü "DATENBANK" > "ISOXML TASKS";
- 2. Wählen Sie den zu exportierenden Ordner aus. Jetzt ist die Exportoption verfügbar;
- 3. Stellen Sie sicher, dass ein USB-Stick mit dem G7 verbunden ist;
- 4. Tippen Sie auf "Export" und warten Sie, bis der Export abgeschlossen ist;
- 5. Jetzt ist der Export abgeschlossen. Die ISOXML-Datei ist im Ordner "Export" unter dem Namen "TASKDATA" gespeichert.



Abbildung 5.5 – Exportieren von ISOXML auf einen USB-Stick

6. Andere Funktionen

Die NTRIP-Technologie ist ein Protokoll, das es Ihnen ermöglicht, GPS-Korrekturen über eine Internetverbindung von dedizierten Basisstationen zu empfangen. Durch die Aktivierung von NTRIP werden die Leistung und Genauigkeit Ihres RTK-Empfängers verbessert.

6.1 NTRIP-Einstellung für All in One RTK

6.1.1 GPS-Fix-Check

- 1. Tippen Sie im Hauptmenü auf "EINSTELLUNG" (Abbildung 6.1.1.a)
- 2. Wählen Sie "Satelliten": Im Feld "SAT. EMPFÄNGER" sollte der Name "All in One RTK" angezeigt werden. (Abbildung 6.1.1.b)



Satelliteneinstellungen

3. Tippen Sie auf "Satelliten Info" und warten Sie auf einen gültigen Positionsstatus (3D- oder DGPS-Fix). Siehe Abbildung 6.1.1.c



Abbildung 6.1.1.c – Detaillierte Satelliten Info

6.1.2 NTRIP-Einstellung

- Tippen Sie im Hauptmenü auf "EINSTELLUNG" und wählen Sie "Satelliten"
- 2. Tippen Sie auf "NTRIP CLIENT (All in One RTK)". Siehe Abbildung 6.1.2.a



Abbildung 6.1.2.a – Seite Satelliteneinstellungen

- 3. Füllen Sie die in 6.1.2.b gezeigten Textfelder aus (Daten von Ihrem Händler oder von Ihrem NTRIP-Anbieter)
 - Server
 - Schnittstelle
 - User Name
 - Password
 - Mount Point

tippen Sie dann auf "Verbinden";

4. Warten Sie ca. 3 Minuten, dann sollten alle Symbole grün (Abbildung 6.1.2.c) und alle NTRIP-Dienste aktiv sein.

	0			
	Server:	rtkme.com	🚄 🔵 Inte	ernetverbindung
	Schnittstelle:	2101	🔼 🦲 Ser	ververbindung
	User Name:		erb. akzeptieren	
٦	Password: ***			
1	Mount Point:	ITALY Fix St		Status
		Mount Point Liste	RTH	<
	Firmware IMUC: 1.2.0R [11/12/2024] IMU: 2.0.0R [12/05/2025] Boot: 1.1.0R [11/04/2024]	Modem IMEI: 869518072994305 ICCID: 8933011140794608 Net: I TIM, connected, 24	84840 4 dBm	
	Satelliten Info	Nicht verbun	den	Verbinden

Abbildung 6.1.2.b – NTRIP Client-Einstellung

	NTRIP CLIENT (ALL IN ONE RTK)						
5	Server: rtkme.cc		1	Internetverbindung			
-1	Schnittstelle:		/	Serververbindung			
	User Name:	evis	/				
٦	Password: ****			Verb. akzeptieren			
7	Mount Point:	ITALY	1	Fix Status			
		RTK					
	Firmware Modem IMUC: 1.2.0R [11/12/0204] IMEE: 869518072994305 MML: 2.0.0R [12/05/2025] ICCID: 89330111407946084840 Boot: 1.1.0R [11/04/2024] Net: 111M, connected, 25 dBm						
1	Satelliten Info	Mit Server verbunden Trennen					

Abbildung 6.1.2.c – Aktive NTRIP-Dienste

Jetzt ist Ihr All in One RTK-Empfänger einsatzbereit.

6.2 NTRIP-Einstellung für Turtle RTK oder Empfänger von Drittanbietern

ACHTUNG: NTRIP kann korrekt verwendet werden, wenn der Empfänger in der Lage ist, Korrekturen über dieselbe Kommunikationsschnittstelle anzunehmen, die mit dem G7 verbunden ist. Bei Empfängern von Drittanbietern ist auf die korrekte Konfiguration zu achten.

6.2.1 GPS-Fix-Check

- 1. Tippen Sie im Hauptmenü auf "EINSTELLUNG" (Abbildung 6.2.1.a);
- Wählen Sie "Satelliten": Im Feld "SAT. EMPFÄNGER" sollte der Name Ihres Sat. Empfängers angezeigt werden (Abbildung 6.2.1.b);



Abbildung 6.1.1.a – Button "EINSTELLUNG" im Hauptmenü

Abbildung 6.1.1.b – Seite Satelliteneinstellungen

 Tippen Sie auf "Satelliten info" und warten Sie auf einen g
ültigen Positionsstatus (3D- oder DGPS-Fix). Siehe Abbildung 6.2.1.c.



Abbildung 6.2.1.c – Detaillierte Satelliten Info

6.2.2 NTRIP-Einstellung

- 1. Stellen Sie sicher, dass das G7 mit einem WLAN-Netzwerk verbunden ist (weitere Informationen finden Sie in Kapitel 2.4.10 wie Sie das G7 mit einem WLAN-Netzwerk verbinden)
- 2. Tippen Sie im Hauptmenü auf "EINSTELLUNG" und wählen Sie "Satelliten"



Abbildung 6.2.2.a – Seite Satelliteneinstellungen

- 3. Füllen Sie die in Abbildung 6.2.2.b gezeigten Textfelder aus (Daten von Ihrem Händler oder von Ihrem NTRIP-Anbieter)
 - Server
 - Schnittstelle
 - User Name
 - Password
 - Mount Point
 - tippen Sie dann auf "Verbinden";
- 4. Warten Sie ca. 3 Minuten, dann sollten alle Symbole grün (Abbildung 6.2.2.c) und alle NTRIP-Dienste aktiv sein.



Abbildung 6.2.2.b – NTRIP Client-Einstellung

Abbildung	6.2.2.c -	Aktive	NTRIP-Dienste
-----------	-----------	--------	---------------

Jetzt ist Ihr All in One RTK-Empfänger einsatzbereit.

6.3 G7 Software Updates

Die Updates für G7 sind jedes Jahr verfügbar. Befolgen Sie die obigen Schritte, um die Software Ihres Geräts zu aktualisieren.

6.3.1 Software-Update über WLAN (G7 Plus, G7 Terminal und G7 Iso)

Das G7 sucht automatisch nach verfügbaren Updates, wenn das Gerät mit einem WLAN-Netzwerk verbunden ist. So suchen Sie nach einem Software-Update:

 Tippen Sie auf "EINSTELLUNG" > "General" > "Jetzt nach Updates suchen" und warten Sie auf die Verbindung;

			AUTOMATIC CHECK FOR UPDATES
\leftarrow	20	Einstellung	AN
		Fornhadionung	Aus
	15	Fernbedienung	SOFTWARE UPDATE
67	(()-	Wi-Fi	Check for updates now
		Remote access	WERKSEINSTELLUNGEN
			Werkseinstellungen
	Ē	General	DEMO MODE
			Start
1	i	System Info	DEBUG LOG

Abbildung 6.3.1 – Software-Update über WLAN

- 2. Tippen Sie auf "JA", um das Update herunterzuladen;
- 3. Das Gerät startet im Update-Modus neu;
- 4. Tippen Sie auf "JETZT AKTUALISIEREN", um mit der Installation fortzufahren;
- 5. Tippen Sie auf "WEITER" und warten Sie auf den Neustart;
- 6. Die Aktualisierung ist abgeschlossen und das WLAN-Netzwerk kann ausgeschaltet werden.

6.3.2 Software-Update über USB

Wenn es nicht möglich ist, die Software aufgrund fehlender Verbindung oder weil Sie ein G7 Ezy haben, über WLAN zu aktualisieren, müssen Sie die Software über USB aktualisieren. Um mit der Aktualisierung fortzufahren, benötigen Sie:

- USB-Stick (mindestens 2 GB);
- Update-Datei (es wird dringend empfohlen, sich an den Kundendienst zu wenden);
- "USB-Kabel/Video-In" (G7 Ezy, P/N: K2CYFS0600) oder "USB-Kabel/Video-In/Ethernet" (G7 Plus, G7 Iso, G7 Terminal, P/N: K2CYFS1000).

Gehen Sie dabei wie folgt vor:

- 1. Kopieren Sie die Update-Datei von einem PC auf einen USB-Stick;
- 2. Verbinden Sie das USB-Kabel mit der G7-Halterung;
- 3. Stecken Sie den USB-Stick in den USB-Anschluss des mitgelieferten Kabels;
- 4. Schalten Sie den G7 ein, das Gerät startet im Update-Modus;
- 5. Tippen Sie auf "JETZT AKTUALISIEREN", um das Update zu installieren;
- 6. Tippen Sie auf "WEITER" und warten Sie, bis das Programm gestartet ist;
- 7. Die Aktualisierung ist nun abgeschlossen und der USB-Stick kann entfernt werden.

6.4 Videokamera

Das G7 ermöglicht es Ihnen, eine externe, analoge Videokamera anzuschließen. Dafür sind keine weiteren Einstellungen an der Software nötig.

6.4.1 Unterstützte Kameras

Das G7 unterstützt analoge Kameras mit PAL- oder NTFS-Format.

Die Videokamera muss mit einem RCA-Stecker ausgestattet sein. Die Stromversorgung der Videokamera muss extern zum G7 erfolgen. IP- und USB-Kameras werden nicht unterstützt. Die Stromversorgung muss extern erfolgen.

6.4.2 Anschluss einer Videokamera

Es ist möglich, eine Videokamera über das "USB-Kabel/Video-In" (G7 Ezy, P/N: K2CYFS0600) oder "USB-Kabel/Video-In/Ethernet" (G7 Plus, G7 Iso, G7 Terminal, P/N: K2CYFS1000) an den G7 anzuschließen. Das Kabel ist mit einem analogen RCA-Buchsen-Videoeingang ausgestattet.



Abbildung 6.4.2 - So schließen Sie eine Videokamera an den G7 an

6.4.3 Anzeigemodus für Videokamera

Wenn die Kamera ordnungsgemäß mit dem G7 verbunden ist, wird das Videokamerasymbol automatisch auf der Hauptseite Ihres Jobs aktiviert.

- Tippen Sie auf das Kamerasymbol auf der Hauptseite Ihres Auftrags, um in den Videomodus zu wechseln.

Videokamera verfügbar Die Videokamera wird erkannt und verbunden.
Videokamera nicht verfügbar Die Videokamera ist nicht angeschlossen oder nicht kompatibel.

Tabelle 6.4.3 – Kamerabutton

Wenn die ISOBUS-Kommunikation aktiv ist, wird das Kamerasymbol nur angezeigt, wenn die Kamera angeschlossen ist und in Betrieb.

6.5 Straßennavigation (wahlweise)

G7Navi ist eine optionale terrestrische Navigationsanwendung, die es ermöglicht, G7 als Satellitennavigator zu verwenden.



Abbildung 6.5.a – Zugriff auf G7 Navi

Um die Navigationsfunktion nutzen zu können, setzen Sie bitte die AvMap microSD mit Straßenkarten ein. Sie können die Straßennavigation auf diesem Gerät aktivieren, indem Sie eine AvMap microSD mit Straßenkarten erwerben. Kontaktieren Sie support@avmap.it für weitere Informationen. So wechseln Sie in diesen Modus:

1. Tippen Sie auf der Hauptseite auf den Button oben links auf der Seite;

2. Tippen Sie auf "JA"



Abbildung 6.5.b – Bestätigungsseite für den Wechsel zur Straßennavigation

6.6 Aktivieren eines virtuellen NMEA-Ausgangs an der "Generic"-Schnittstelle

Einige Geräte von Drittanbietern, die auf dem Traktor im ergänzenden Modus zu G7 verwendet werden, erfordern die Verwendung einer GPS-Antenne, um eine korrekte Funktion zu gewährleisten.



Abbildung 6.6 – Virtueller GPS-Ausgang an der "Generic"-Schnittstelle

Das G7 gestattet die Erzeugung und Weitergabe eines GPS-Codes im NMEA-Format, der an ein Drittanbietergerät gesendet werden kann, ohne dass eine zweite GPS-Antenne erforderlich ist.

- 1. Tippen Sie auf "EINSTELLUNG" > "Satelliten"
- 2. Tippen Sie auf "NMEA on Generic port" und wählen Sie "AN".

6.7 Demo Mode aktivieren

Das G7 verfügt über einen Demo-Modus, der für Outdoor-Demonstrationen ohne GPS sehr nützlich ist. So aktivieren Sie den Demo-Modus:

- 1. Tippen Sie auf "EINSTELLUNG" > "General" > Demo Mode > Start;
- 2. Tippen Sie auf das Traktorsymbol in der unteren linken Ecke der Seite, um zur Jobseite zu wechseln.



Abbildung 6.7.a – Demo-Modus starten



Abbildung 6.7.b – Demo-Modus

So deaktivieren Sie den Demo-Modus:

1.	1. Tippen Sie auf "Stop";								
			M AN						
	2°	Einstellung	Aus						
	B	Fernbedienung	SOFTWARE UPDATE						
			Check for updates now						
67	•	Wi-Fi Remote access	WERKSEINSTELLUNGEN						
			Werkseinstellungen						
			DEMO MODE						
			DEMO MODE						
<u> </u>	Ŧ	General	Stop						
			DEBUG LOG						
	È	System Info	Export debug log						

Abbildung 6.7.c – Demo-Modus stoppen

6.8 Sat. Empfänger Firmware-Update

Die neuen Software-Updates enthalten auch Updates für FARMNAVIGATOR-Empfänger, die mit dem G7 verbunden sind. Es ist möglich, dass nach dem Software-Update beim ersten Start eine Meldung erscheint, die auf die Verfügbarkeit einer neuen Firmware für den Empfänger hinweist. Es wird immer empfohlen, diese zu aktualisieren.



Abbildung 6.8.a – Update für Sat. Empfänger verfügbar

Das Update dauert einige Sekunden. Achten Sie darauf, das Gerät während des Aktualisierungsvorgangs die Internetverbindung zu trennen und/oder das Gerät auszuschalten.



Abbildung 6.8.b – Update des Sat. Empfängers wird durchgeführt

7. Kontakte/Kundensupport

Um First-Level-Unterstützung zu erhalten, zu den Themen:

- Betriebsanleitung und Schnellanleitung
- Gewährleistung
- Austausch, Fehlfunktionen
- Reparaturen
- Updates
- MyFarmnavigator.com Webportal

Telefon: +39 0585 784044 E-Mail: support@avmap.it

Um Second-Level-Unterstützung zu erhalten, zu den Themen:

- ILB Lenkung
- RTK-Systeme
- Einstellungen

Telefon: +39 334 6033178 E-Mail: support.farm@avmap.it

Liste der mit dem FARMNAVIGATOR G7 kompatiblen

Geräte: Antenne

- FARMNAVIGATOR Turtle Pro
- FARMNAVIGATOR Turtle Pro2
- FARMNAVIGATOR Turtle RTK
- FARMNAVIGATOR All in One RTK
- NMEA0183, GxRMC 5-10 Hz, GxVTG 5-10 Hz, GxGSA 1 Hz, GxGSV 1 Hz, GxGST 1 Hz;

Pflanzenschutzspritze

- Agral AGSIG
- Agridrive
- Agromehanika AG
- Tronik
- Arag Bravo 180s/300s
- Bertolini Buono
- BKL ASC
- BKL HYDRA
- Caffini CB9
- FarmscanAG UniPOD
- Geoline GeoSystem 260
- Hardi 5500/6500
- MC Elettronica Hydra 590

Düngerstreuer

- Agridrive
- Bogballe Icon
- Bogballe Totz
- Bogballe Zurf
- Rauch Quantron A

Drillmaschine

- Gpskit AgriDrive

Drillmaschine

- Agridrive

Tabelle der in der G7-Produktpalette vorhandenen Lizenzen

	Vergleichstabelle	G7 _{Ezy}	G7Plus	G7 Terminal	G7 _{lso}	G7ISO VT	G7Iso Full
NAV	Navigation Lizenz: • Parallel Navigation • Serielle Teilbreitenschaltung • ILB Lenkung • Felder und Jobs • Datenbank	~	~	KOSTENLOSE TESTVERSION	~	~	~
V	Lizenz für Virtual Terminal: • UT • AUX-N (Zusatz- steuerung)	KOSTENLOSE TESTVERSION *Iso Kit erforderlich	KOSTENLOSE TESTVERSION *Iso Kit erforderlich	*	KOSTENLOSE TESTVERSION	~	~
τα	Task Kontroller-Lizenz: • TC-SC (Isobus- Teilbreitenschaltung) • TC-BAS (Jobs importieren) • TC-GEO (Applikations- karten)	KOSTENLOSE TESTVERSION *Iso Kit erforderlich	KOSTENLOSE TESTVERSION *Iso Kit erforderlich	KOSTENLOSE TESTVERSION	KOSTENLOSE TESTVERSION	KOSTENLOSE TESTVERSION	~

Stichwortverzeichnis

Α

Antenne 5, 6, 7, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 38, 57, 92, 111, 112, 117 Anzahl der bearbeiteten Pflanzen 92 Applikationskarte 89 Arbeitsbreite 19, 82, 84

В

Bewegen 48, 62, 69, 72

D

Demo Mode 50, 112 Drillmaschine 73, 89, 90, 92, 117 Düsen 83, 84

Ε

Einheiten 44, 58 Einstellung 9, 16, 19, 29, 30, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 43, 45, 46, 48, 49, 65, 82, 83, 84, 85, 104, 105, 106, 107 Entfernung zur Pflanze 92 Export 22, 50, 93, 94, 102, 103

F

Fahrer 11, 12 Feld 13, 62, 63, 64, 72, 73, 75, 95, 97, 99 Fernbedienung 46, 47, 48, 49, 56, 67

G

Gesamtfläche 58

Н

Hindernis 47, 67, 79

L

ILB Lenkung 35, 66, 68, 92, 116, 118 Import 3, 93, 95, 96, 97, 98, 99, 101, 102, 119 ISOBUS 37

ISOXML 2, 3, 21, 22, 71, 89, 101, 102, 103, 119

J

Job 2, 10, 18, 23, 25, 27, 28, 56, 59, 63, 64, 72, 73, 74, 75, 76, 78, 89, 90, 93, 94, 119 Jobname 56

Κ

KMZ 3, 93, 94, 95, 96, 97, 101, 119 **Kundensupport** 116

L

Landwirte 12 M Magnet 2, 61, 76, 79, 119

N

Navigation 2, 3, 41, 42, 53, 71, 88, 118, 119

Ρ

Produkte 14, 72

S

Satelliten 29, 30, 57, 71, 104, 105, 106, 112 Sat. Empfänger 30, 57, 71, 88, 114 Start 35, 42, 58, 62, 72, 76 STOP 35, 42, 58 Straßen 61, 79

Т

 Task Kontroller
 36, 39, 40, 71, 88, 118

 Teilbreiten
 4, 66, 80, 82, 83, 84, 86, 87

 Teilbreitensteuerung
 4

U

Updates 39, 50, 51, 107, 108, 114, 116, 119 USB 3, 21, 93, 94, 95, 97, 101, 102, 103, 108, 109, 119

Ň

Verschiebung 41, 61, 68 Videokamera 109 Virtual Terminal 36, 37, 39, 52, 53, 71, 88, 118, 119

Ζ

Zoom 2, 58, 119

